

Βασίλης Βανθόπουλος

1. Η Συναφαπτόμενη Δέση

Έστω M μία C^∞ πολλαπλότητα διαστάσεως n και q σημείο της M . Θεωρούμε τον εφαπτόμενο χώρο T_q της M στο q και τον δυϊκό του διανυσματικό χώρο T_q^* , που ονομάζεται και ο συναφαπτόμενος χώρος της M στο q . Εάν σύνολο ή συναφαπτόμενη δέση είναι η ένωση όλων των συναφαπτόμενων χώρων σ' όλα τα σημεία της πολλαπλότητας: $T_a M = \bigcup_{q \in M} T_q^*$. Τα στοιχεία λοιπόν της $T_a M$ είναι της μορφής (q, p_a) , όπου $p_a \in T_q^*$ είναι ένα συναλλοίωτο διάνυσμα στο σημείο $q \in M$.

Εάν οργανώσουμε το σύνολο $T_a M$ σε μία C^∞ πολλαπλότητα $2n$ διαστάσεων.

Έστω (U, φ) χάρτης της πολλαπλότητας M ο οποίος καθορίζει συντεταγμένες $\{q^i, i=1,2,\dots,n\}$ στα σημεία q της περιοχής $U \subset M$. Έστω $\{(\frac{\partial}{\partial q^i})_a, i=1,2,\dots,n\}$ η αντίστοιχη βάση του διανυσματικού χώρου T_q και $\{\nabla_a q^i, i=1,\dots,n\}$ η δυϊκή βάση του δυϊκού χώρου T_q^* , $\forall q \in U$, όπου ∇_a είναι τυχαίος τελεστής παραγωγίσεως της M . (Επειδή

$$\nabla_a q^i = \frac{\partial q^i}{\partial q^j} (dq^j)_a = \delta_{ij} (dq^j)_a = (dq^i)_a,$$

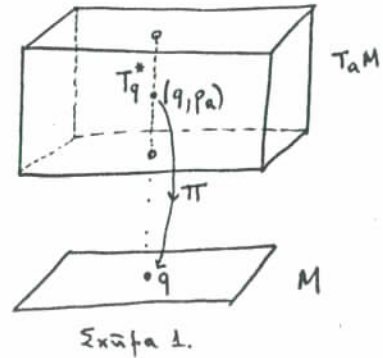
τά διανύσματα της βάσεως του T_q^* πολλές φορές παριστάνονται και σαν τά διαφορικά των συντεταγμένων). Συμβολίζουμε με p_i τις συνιστώσες του συναφαπτόμενου διανύσματος p_a ως προς τη δυϊκή βάση:

$$p_a = p_i (\nabla_a q^i). \quad \text{Κατασκευάζουμε το ζεύγος } (\psi, \Phi),$$

όπου $\psi = \bigcup_{q \in U} T_q^*$ και

$$\Phi: \psi \ni (q, p_a) \longrightarrow \Phi(q, p_a) = (q^1, \dots, q^n, p_1, \dots, p_n) \in \mathbb{R}^{2n},$$

που προφανώς αποτελεί ένα $2n$ -χάρτη του $T_a M$. Επαναλαμβάνοντας τη κατασκευή για κάθε χάρτη της M παίρνουμε ένα σύνολο χαρτών του $T_a M$ που εύκολα αποδεικνύεται πως τό καλύπτουν και πως είναι C^∞ συμβιβασμοί. Προκύπτει λοιπόν μία C^∞ πολλαπλότητα $2n$ διαστάσεων που ονομάζεται η συναφαπτόμενη δέση (cotangent bundle) της M και συμβολίζεται με $T_a M$.



Υπάρχει μία προτιμητέα απεικόνιση από την $T_a M$ στη M , η απεικόνιση που ξεχνά το συναφαπτόμενο διάνυσμα και θυμάται μόνο το σημείο της πολλαπλότητας M από το οποίο προέκυψε:

$$\pi: T_a M \ni (q, p_a) \longrightarrow \pi(q, p_a) = q \in M.$$

Η π λέγεται η προβολή της $T_a M$ στην M και πολύ παραστατικά περιγράφεται στο σχήμα 1. Εύκολα αποδεικνύεται (Άσκηση) ότι η προβολή $\pi: T_a M \rightarrow M$ είναι λεία απεικόνιση.

Η συναφαπτόμενη δέση είναι

ένα παράδειγμα λινόθη χώρου (fibre bundle) ο οποίος επιπλέον είναι και διανυσματική δέση (vector bundle). Στην ορολογία των χώρων αυτών $T_a M$ είναι η δέση (bundle), M η βάση (base space), T_q^* ή ψ ένα (fibre) του σημείου q και π η προβολή (projection) της δέσης στη βάση.

Θεώρημα: Υπάρχει ένα προτιμητέο συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο A_a στη συναφαπτόμενη δέση.

Κατασκευή: Έστω (q, p_a) ένα τυχαίο σημείο της $T_a M$, ∇_a τυχαία παραγωγή (τελεστής παραγωγίσεως) της M και D_a τυχαία παραγωγή της $T_a M$. Θεωρούμε ένα C^∞ βαθμωτό πεδίο f της M ,

$f: M \rightarrow \mathbb{R}$, τέτοιο ώστε $\nabla_a f|_q = p_a$ (παρακάτω θα αποδείξουμε την ύπαρξη του f).

Κατασκευάζουμε τη σύνθεση της f με την π , που είναι ένα βαθμωτό πεδίο στη $T_a M$, παίρνουμε την παράγωγο της $D_a(f \circ \pi)$ και την υπολογίζουμε στο σημείο (q, p_a) . Έτσι κατασκευάζουμε ένα συναλλοίωτο διάνυσμα $A_a(q, p_a) = [D_a(f \circ \pi)](q, p_a)$ στο (q, p_a) . Επανάληψη της κατασκευής $\forall (q, p_a) \in T_a M$ δίνει το συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο A_a στην $T_a M$.

Πόση είναι η αθαιρεσία στην κατασκευή του A_a ; Πρώτον, υπάρχει η αθαιρεσία στην έκλογή των τελεστών ∇_a και D_a αλλά αυτή δεν επηρεάζει το A_a γιατί οι παραγωγίσεις δρούν αποκλειστικά σε βαθμωτά πεδία. Και δεύτερον, υπάρχει η αθαιρεσία

$$f \rightarrow \tilde{f} = f + C, \quad C = \text{σταθερή, στην έκλογή του } f, \text{ έφ' όσον έχουμε επιβάλλει συνθήκη μόνο στη παράγωγο του } f. \text{ Χρησιμοποιώντας όμως την έκλογή } \tilde{f} \text{ θα βρούσαμε } (\tilde{f} \circ \pi)(q, p_a) = \tilde{f}(q) = f(q) + C = (f \circ \pi)(q, p_a) + C, \quad \forall (q, p_a) \in T_a M,$$

δηλαδή, $\tilde{f} \circ \pi = f \circ \pi + C$, και συνεπώς και η αύθαιρ-
σία αυτή δεν επηρεάζει την κατασκευή του A_a . Τό διανυσματικό πεδίο
 A_a λοιπόν είναι καλώς ορισμένο.

Για να καταλάβουμε καλύτερα τό πεδίο A_a , επαναλαμβάνουμε την
προηγούμενη κατασκευή με τη βοήθεια συντεταγμένων. 'Ας είναι (U, φ)
ένας χάρτης της M ο οποίος προσδιορίζει συντεταγμένες $\{q^i\}$ και
 $\{p_i, p_i\}$ σε περιοχές της M και της T_aM αντίστοιχα.

'Επιπλέον, ας είναι $(q, p_a) = (q^i, p_i)$ ένα σημείο της T_aM . Τό
βαθμωτό πεδίο $f: M \rightarrow \mathbb{R}$ που δίνεται από τη σχέση $f(q) =$
 $= p_1 q^1 + \dots + p_m q^m, \forall q \in U$ ικανοποιεί τις απαιτήσεις της παραπάνω κατα-
σκευής, άρα $\nabla_a f|_q = [p_1 \nabla_a q^1 + \dots + p_m \nabla_a q^m]_q = p_a$.

Συνεπώς $(f \circ \pi)(q, p_a) = f(q) = p_1 q^1 + \dots + p_m q^m$, και

$$A_a(q, p_a) = [p_1 D_a q^1 + \dots + p_m D_a q^m]_q = p_a.$$

'Επανάληψη της κατασκευής για κάθε σημείο (q, p_a) της T_aM δίνει την
έκφραση του A_a συναρτήσει συντεταγμένων

$$A_a = p_1 D_a q^1 + \dots + p_m D_a q^m, \quad (1)$$

πού φυσικά θά μπορούσε να γραφεί και

$$A_a = p_1 (dq^1)_a + \dots + p_m (dq^m)_a = p_i (dq^i)_a.$$

2. Συμπλεκτικές δομές σε πολλαπλότητες

'Ας είναι N μία C^∞ πολλαπλότητα άρτίας διαστάσεως. Μία
συμπλεκτική δομή στην N είναι ένα συναλλοίωτο ταυυστικό πεδίο, Ω_{ab}
δευτέρας τάξεως που ικανοποιεί τις συνθήκες

i) Τό Ω_{ab} είναι αντισυμμετρικό: $\Omega_{ab} = -\Omega_{ba}$

ii) Τό Ω_{ab} είναι αντιστρεπτό, δηλαδή υπάρχει ανταλλοίωτο ταυυστικό
πεδίο Ω^{ab} τέτοιο ώστε $\Omega_{am} \Omega^{bm} = \delta_a^b$, όπου δ_a^b
είναι ο ταυυστής του Kronecker.

iii) Τό Ω_{ab} ικανοποιεί την $D[a \Omega_{bc}] = 0$.

Παρατήρηση 1η. 'Η συνθήκη iii) είναι ανεξάρτητη από τόν τελεστή
παραγωγίσεως D_a . Πράγματι, αν \tilde{D}_a είναι ένας άλλος τελεστής παρα-
γωγίσεως, $\tilde{D}_a \Omega_{bc} = D_a \Omega_{bc} - C_{ab}^m \Omega_{mc} - C_{ac}^m \Omega_{bm}$

για κάποιο συμμετρικό πεδίο C_{ab}^m , και συνεπώς

$$\tilde{D}[a \Omega_{bc}] = D[a \Omega_{bc}].$$

Παρατήρηση 2η: Πολλές φορές η συμπλεκτική δομή ορίζεται σαν μία κλει-
στή, μη έκφυλισμένη δύο-μορφή. "Δύο-μορφή" σημαίνει συναλλοίωτο αντισυμ-
μετρικό ταυυστικό πεδίο δευτέρας τάξεως. "Μη έκφυλισμένη" σημαίνει αντι-
στρεπτή και "κλειστή" σημαίνει πως ικανοποιεί τη συνθήκη iii).

Παρατήρηση 3η: Τό πεδίο Ω^{ab} της συνθήκης ii) είναι αντισυμμετρικό
και μοναδικό. Πράγματι, από την $\Omega_{am} \Omega^{bm} = \delta_a^b$
βρίσκουμε ότι

$$\Omega^{cb} = \delta_a^b \Omega^{ca} = \Omega_{am} \Omega^{bm} \Omega^{ca} =$$
$$= -\Omega_{ma} \Omega^{bm} \Omega^{ca} = -\Omega^{bm} \delta_m^c = -\Omega^{bc},$$

δηλαδή, αντισυμμετρικό. 'Επίσης, αν είναι $\tilde{\Omega}^{bm}$ ένα άλλο αντίστροφο
του Ω_{ab} θά έχουμε $\Omega_{am} \tilde{\Omega}^{bm} = \delta_a^b$ και πολλαπλασιάζο-
ντας με συστολή και τά δύο μέλη με Ω^{ca} βρίσκουμε $-\tilde{\Omega}^{bc} = \Omega^{cb} =$
 $-\Omega^{bc}$, που αποδεικνύει τη μοναδικότητα του Ω^{ab} .

'Ορισμός: Μία C^∞ πολλαπλότητα άρτίας διαστάσεως με συμπλεκτική
δομή Ω_{ab} σ'αυτή λέγεται συμπλεκτική πολλαπλότητα.

Είς συμπλεκτικές πολλαπλότητες υπάρχει ο ισομορφισμός μεταξύ
συναλλοίωτων και ανταλλοίωτων διανυσματικών πεδίων που ορίζεται από τη
σχέση $\xi^a = \Omega^{ma} \xi_m, \forall \xi_m$.

Θά αποδείξουμε τώρα ότι στη συνεφαπτόμενη δέση υπάρχει μία προ-
τιμητέα συμπλεκτική δομή που κάνει την T_aM συμπλεκτική πολλαπλότητα.

'Ας είναι A_a τό προτιμητέο διανυσματικό πεδίο της T_aM και D_a
τυχαίος τελεστής παραγωγίσεως. Κατασκευάζουμε τό $\Omega_{ab} = D_a A_b - D_b A_a$.
Τό Ω_{ab} είναι ανεξάρτητο από την έκλογή του τελεστή παραγωγίσεως και
συνεπώς είναι ένα προτιμητέο πεδίο της T_aM . Πράγματι, αν είχαμε χρησι-
μοποιήσει έναν άλλο τελεστή \tilde{D}_a της T_aM θά είχαμε
βρεί $\tilde{\Omega}_{ab} = \tilde{D}_a A_b - \tilde{D}_b A_a = (D_a A_b - C_{ab}^m A_m) -$

$-(D_b A_a - C_{ba}^m A_m) = \Omega_{ab}$, επειδή τό C_{ab}^m θά ήταν συμμετρικό. Τό
 Ω_{ab} είναι από την κατασκευή του αντισυμμετρικό. Εύκολα επίσης απο-
δεικνύεται ότι ικανοποιεί και την συνθήκη iii) αν χρησιμοποιήσουμε την

ιδιότητα $R[abc]{}^m = 0$ του ταυυστή του Riemann, τό γεγονός
πως μπορούμε να δημιουργήσουμε και να παραλείψουμε άγκύλες που περιέ-
χονται μέσα σε άλλες άγκύλες που περικλείουν δείκτες ενός ταυυστή
(άγκύλες που κατασκευάζουν τό όλικό αντισυμμετρικό του τμήμα), και τόν
ορισμό $\Omega_{ab} = 2 D[a A_b]$ του Ω_{ab} . Πράγματι,

$$D[a \Omega_{bc}] = 2 D[a D[b A_c]] = 2 D[a D_b A_c] =$$
$$= 2 D[a D_b] A_c = R[abc]{}^m A_m = 0.$$

Γιά την απόδειξη της αντιστρεπτότητας του Ω_{ab} θα χρησιμοποιήσουμε τον χάρτη της TaM στον οποίο το πεδίο Aa έχει την μορφή (1). 'Επειδή δύο διαδοχικές παραγωγίσεις βαθμωτού πεδίου αντιμετατίθενται ($D_a D_b g = D_b D_a g$) εύκολα βρίσκουμε ότι

$$\Omega_{ab} = D_a (p_1 D_b q^1 + \dots + p_n D_b q^n) - D_b (p_1 D_a q^1 + \dots + p_n D_a q^n) = (D_a p_1)(D_b q^1) - (D_b p_1)(D_a q^1) + \dots + (D_a p_n)(D_b q^n) - (D_b p_n)(D_a q^n). \quad (2)$$

Συνεπώς στη βάση $\{(D_a x^i)(D_b x^j), i, j = 1, 2, \dots, 2n\}$, όπου $x^1 = q^1, \dots, x^n = q^n, x^{n+1} = p_1, \dots, x^{2n} = p_n$, οι συντεταγμένες του Ω_{ab} δίνονται από τον πίνακα

$$\left(\begin{array}{c|c} 0_n & -I_n \\ \hline I_n & 0_n \end{array} \right), \quad \text{όπου } 0_n \text{ είναι ο μηδενικός και } I_n \text{ ο μοναδιαίος } n \times n \text{ πίνακας. Ο αντίστροφος του παραπάνω πίνακα είναι } \left(\begin{array}{c|c} 0_n & I_n \\ \hline -I_n & 0_n \end{array} \right)$$

και συνεπώς ο αντίστροφος Ω^{ab} του Ω_{ab} , όπως ορίστηκε στη συνθήκη ii) είναι ο

$$\Omega^{ab} = \left(\frac{\partial}{\partial p_1}\right)^a \left(\frac{\partial}{\partial q^1}\right)^b - \left(\frac{\partial}{\partial p_1}\right)^b \left(\frac{\partial}{\partial q^1}\right)^a + \dots + \left(\frac{\partial}{\partial p_n}\right)^a \left(\frac{\partial}{\partial q^n}\right)^b - \left(\frac{\partial}{\partial p_n}\right)^b \left(\frac{\partial}{\partial q^n}\right)^a. \quad (3)$$

Παρατήρηση 4η: Οι βάσεις $\{D_a x^i, i = 1, 2, \dots, 2n\}$ και $\{(\frac{\partial}{\partial x^i})^a, i = 1, 2, \dots, 2n\}$ είναι δυϊκές, που σημαίνει

$$\left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^a (D_a x^j) = \delta_{ij}.$$

'Εκφρασμένη με τη βοήθεια των q^i και p_i η σχέση αυτή δίνει

$$\left(\frac{\partial}{\partial q^i}\right)^a (D_a q^j) = \left(\frac{\partial}{\partial p_i}\right)^a (D_a p_j) = \delta_{ij},$$

$$\left(\frac{\partial}{\partial q^i}\right)^a (D_a p_j) = \left(\frac{\partial}{\partial p_i}\right)^a (D_a q^j) = 0, \quad i, j = 1, 2, \dots, n.$$

Συνεπώς

$$\Omega^{am} \Omega_{bm} = \sum_{i=1}^n \left[\left(\frac{\partial}{\partial p_i}\right)^a (D_b p_i) + \left(\frac{\partial}{\partial q^i}\right)^a (D_b q^i) \right] = \sum_{i=1}^{2n} \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^a (D_b x^i) = \delta_b^a. \quad (4)$$

Ότι το τελευταίο άθροισμα λίσουται με τον τανυστή του Kronecker αποδει-

κνύεται ως εξής: 'Ας είναι $\xi^b = \xi^{(j)} \left(\frac{\partial}{\partial x^j}\right)^b$ τυχόν διάνυσμα με συνιστώσες $\xi^{(j)}$ (άθροισμα ύπονοείται). Τότε

$$\sum_i \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^a (D_b x^i) \xi^b = \sum_{i,j} \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^a (D_b x^i) \xi^{(j)} \left(\frac{\partial}{\partial x^j}\right)^b = \sum_{i,j} \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^a \xi^{(j)} \delta_{ij} = \sum_i \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^a \xi^{(i)} = \xi^a.$$

Τέλος ο Ω^{ab} δίνεται από την έκφραση (3) και όχι από την αντίθετή της, όπως θα πρότεινε ο αντίστροφος του πίνακα $\left(\begin{array}{c|c} 0 & -I \\ \hline I & 0 \end{array}\right)$,

έπειδή το επίπλέον μέτρο έχει απορροφηθεί στον ορισμό $\Omega_{am} \Omega^{bm} = \delta_a^b$ του αντίστροφου που χρησιμοποιήσαμε. Γενικά, οι πίνακες M_{ij} και M^{ij} είναι αντίστροφοι όταν $M_{im} M^{mj} = \delta_{ij}$.

Παρατήρηση 5η: 'Η συνθήκη iii), που αποδείξαμε γενικά με τη βοήθεια των ιδιοτήτων του τανυστή του Riemann, μπορεί να αποδειχθεί απλούστερα αν χρησιμοποιηθεί η έκφραση (2) του Ω_{ab} . 'Επειδή $D_a D_b g = 0$ για κάθε βαθμωτό πεδίο g , προφανώς $D_a \Omega_{bc} = 0$.

Συνοψίζουμε τα συμπεράσματα των ενότητων 1 και 2. Εκκινώντας από κάθε C^∞ πολλαπλότητα M κατασκευάζεται η συνεπαπτόμενη δέσμη TaM που είναι μία C^∞ πολλαπλότητα $2n$ διαστάσεων. Σ'αυτήν ορίζονται η προτιμητέα προβολή $\pi: TaM \rightarrow M$, το προτιμητέο συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο Aa που δίνεται από τη σχέση (1), και η προτιμητέα συμπλεκτική δομή Ω_{ab} που δίνεται από τις σχέσεις (2) και (3). Χωρίς να δοθεί λοιπόν καμμία επίπλέον πληροφορία, η συνεπαπτόμενη δέσμη είναι και συμπλεκτική πολλαπλότητα.

3. Μηχανική κατά Hamilton

'Ας υποθέσουμε ότι στη συμπλεκτική πολλαπλότητα TaM έχει καθοριστεί ένα C^∞ βαθμωτό πεδίο $H: TaM \rightarrow \mathbb{R}$. Μπορούμε λοιπόν να κατασκευάσουμε το συναλλοίωτο πεδίο $D_m H$ και στη συνέχεια το άνταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο $H^a = \Omega^{ma} D_m H$. Προφανώς το H^a δεν εξαρτάται από την έκλογή του D_m . 'Υπολογίζουμε το H^a . Χρησιμοποιώντας ότι

$$\left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^m D_m H = \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^m \left(\frac{\partial H}{\partial x^j}\right) (D_m x^j) = \frac{\partial H}{\partial x^j} \delta_{ij} = \frac{\partial H}{\partial x^i}, \quad i = 1, 2, \dots, 2n,$$

Βρίσκουμε

$$H^a = \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial H}{\partial p_i} \right) \left(\frac{\partial}{\partial q^i} \right)^a - \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial H}{\partial q^i} \right) \left(\frac{\partial}{\partial p_i} \right)^a \quad (5)$$

Άς είναι $\tilde{\gamma}(t)$ η ολοκληρωτική καμπύλη του διανυσματικού πεδίου H^a της T_aM , δηλαδή η καμπύλη της οποίας η εφαπτομένη σε κάθε σημείο της είναι το διάνυσμα H^a στο ίδιο σημείο. Εάν $\chi^i(t) = (q^i(t), p_i(t))$ είναι οι συντεταγμένες της καμπύλης, οι συντεταγμένες του εφαπτόμενου διανύσματος θα είναι οι

$$\left(\frac{d\chi^i}{dt}, i = 1, 2, \dots, 2n \right) = \left(\frac{dq^i}{dt}, \frac{dp_i}{dt}, i = 1, 2, \dots, n \right),$$

και συνεπώς θα έχουμε

$$H^a = \sum_{i=1}^n \left[\frac{dq^i}{dt} \left(\frac{\partial}{\partial q^i} \right)^a + \frac{dp_i}{dt} \left(\frac{\partial}{\partial p_i} \right)^a \right] \quad (6)$$

Εύγκριση των σχέσεων (5) και (6) δίνει ότι οι συντεταγμένες $q^i(t), p_i(t)$ της ολοκληρωτικής καμπύλης $\tilde{\gamma}(t)$ του πεδίου H^a ικανοποιούν τις εξισώσεις

$$\frac{dq^i}{dt} = \frac{\partial H}{\partial p_i}, \quad \frac{dp_i}{dt} = - \frac{\partial H}{\partial q^i}, \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad (7)$$

πού άμέσως αναγνωρίζονται σαν οι εξισώσεις Hamilton!

Τά παραπάνω συμπεράσματα προτείνουν τόν ακόλουθο τρόπο θεμελίωσης της θεωρητικής μηχανικής κατά Hamilton:

Γιά τό φυσικό σύστημα πού θέλουμε νά μελετήσουμε καθορίζουμε πρώτα τόν χώρο μορφής (configuration space), τόν οποιο και οργανώνουμε μέ μία C^∞ πολλαπλότητα M . (Ή διάσταση της M ίσούται μέ τόν αριθμό τών βαθμῶν ἐλευθερίας του συστήματος). Κατασκευάζουμε κατόπιν τή συνεπαπτόμενη δέσημ της M , πού αποτελεί τό χώρο τών φάσεων (phase space) του συστήματος. Τά στοιχεία του χώρου τών φάσεων είναι της μορφής (q, p_a) , δηλ. περιλαμβάνουν ὅλη τήν πληροφορία γιά τή θέση και τήν ὀρμή του συστήματος, και αποτελοῦν τίς καταστάσεις (states) του συστήματος. Ή χρονική εξέλιξη του συστήματος παριστάνεται ἀπό C^∞ καμπύλες στό χώρο τών φάσεων, τίς φασικές τροχιές (dynamical trajectories). Δεχόμαστε ότι κάθε κατάσταση του συστήματος προσδιορίζει μονότιμα τήν εξέλιξη του, πράγμα πού τό ἐκφράζουμε μέ τήν ἀπαίτηση ότι οί φασικές τροχιές δέν τέμνονται. Ή εξέλιξη του συστήματος στό χώρο βρίσκεται εύκολα ἀν προβάλουμε τή φασική τροχιά στό χώρο μορφής μέ τή βοήθεια της προβολής $\pi : T_aM \rightarrow M$. Ο χρόνος προσδιορίζεται ἀπό τήν παράμετρο t της φασικής τροχιάς. Τά παραπάνω αποτελοῦν τή θεμελίωση της Κινηματικής.

Εἶναι ὑποχρέωση της Δυναμικής ἡ πρόβλεψη της εξέλιξης ἑνός συστήματος, πού στό φορμαλισμό πού ἀναπτύσσουμε εἶναι ἡ εὔρεση της (μοναδικής) φασικής τροχιάς πού περνᾷ ἀπό κάθε σημείο του χώρου τών φάσεων. Γιά νά κάνουμε φυσικά δυναμική χρειαζόμαστε κάποια ἐπιπλέον πληροφορία, τούς φυσικούς νόμους πού διέπουν τό σύστημα ἢ καλύτερα, τή μορφή πού παίρνουν οί φυσικοί νόμοι ὅταν ἐφαρμόζονται στό συγκεκριμένο μας σύστημα. Δεχόμαστε ὅτι ὅλη αὐτή ἡ πληροφορία περιέχεται σέ μία πραγματική συνάρτηση H , τήν Χαμιλτονιανή, στό χώρο τών φάσεων. Ξέροντας τήν H κατασκευάζουμε τό διανυσματικό πεδίο Hamilton $H^a = \sum^{m_a} D_m H$ μέ τή βοήθεια της προτιμητέας συμπλεκτικής δομής Ω_{ab} του χώρου τών φάσεων. Οί ολοκληρωτικές καμπύλες του H^a περιγράφουν μονοσήμαντα τήν εξέλιξη του συστήματος. Άς σημειωθεί ὅτι ἡ γνώση του H^a προσδιορίζει, ἐκτός ἀπό τή μορφή της φασικής τροχιάς $\tilde{\gamma}(t)$, και τή παράμετρο της t ἐκτός ἀπό μία προσθετική παράμετρο ($t \rightarrow t+c$). Ή παράμετρος αὐτή t ἀποτελεῖ τό (Νευτώνειο) χρόνο του συστήματος.

Θεώρημα: Ή Χαμιλτονιανή διατηρεῖται σταθερή κατά τήν εξέλιξη του συστήματος.

Στήν ὀρολογία μας τό θεώρημα ἐκφράζει ὅτι ἡ H παραμένει σταθερή πάνω σέ κάθε φασική τροχιά. Ή ἀπόδειξη εἶναι μία γραμμή:

$$H^a D_a H = \sum^{m_a} (D_m H) (D_a H) = 0, \text{ ἔπειδή τό } \sum^{m_a} \text{ εἶναι ἀντισυμμετρικό.}$$

Παρατηρήσεις: i) Ή βασική μας παραδοχή πώς οί καταστάσεις του συστήματος, πού προσδιορίζουν μονότιμα τήν εξέλιξη του, εἶναι σημεία του χώρου τών φάσεων ἐκφράζει τήν ἀποψη ὅτι οί δυναμικοί νόμοι μποροῦν νά ἐκφραστοῦν μέ διαφορικές εξισώσεις της μορφής $\ddot{q} = F(q, \dot{q})$ ἢ, ἰσοδύναμα, πώς οί δυνάμεις ἐξαρτῶνται μόνον ἀπό τίς θέσεις και τίς ταχύτητες.

ii) Ο φορμαλισμός πού ἀναπτύξαμε ἐφαρμόζεται μόνον γιά ἀνεξάρτητα του χρόνου δυναμικά.

iii) Όταν δοθεῖ τό φυσικό σύστημα, δέν ὑπάρχει ἀλγόριθμος γιά τόν προσδιορισμό του χώρου μορφής. Κάτι παραπάνω, δέν πιστεύουμε ὅτι ὑπάρχει μοναδικός χώρος μορφής πού περιγράφει τό σύστημα. Πολλές διαφορετικές ἐκλογές εἶναι δυνατές, ἄλλες καλύτερες, ἄλλες χειρότερες, ἀλλά κι ὁ διαχωρισμός τους σέ καλές και ἄσχημες ἐκλογές του χώρου μορφής εἶναι ὑποκειμενικός. Ήπιπλέον, εἶναι δυνατόν δύο ἴδιοι χώροι μορφής νά παριστάνουν τελείως διαφορετικά συστήματα.

iv) Πολλές φορές επιθυμούμε νά μελετήσουμε μηχανική Hamilton στο χώρο των φάσεων ενός συστήματος χωρίς νά γνωρίζουμε τό χώρο μορφής από τόν οποιο έχει προκύψει, δηλ. χωρίς νά γνωρίζουμε τήν προβολή $\pi: T_a M \rightarrow M$. Στην περίπτωση αυτή θά πρέπει νά μάς δοθεῖ, σάν μία επιπλέον πληροφορία, μία συμπλεκτική δομή στό χώρο των φάσεων. Ἡ ὑπόλοιπη μελέτη φυσικά δέν ἀλλάζει καθόλου: όταν δοθεῖ ἡ Χαμιλτονιανή H , οἱ ολοκληρωτικές καμπύλες τοῦ $H^a = \int^{m^a} (D_m H)$ περιγράφουν τήν ἐξέλιξη τοῦ συστήματος.

v) Στίς συνήθειες παρουσιάσεις τῆς μηχανικῆς, ἀφοῦ ἀναφερθεῖ πῶς οἱ ἐξισώσεις Hamilton ἰσχύουν μόνον όταν οἱ ὀρμές P_i εἶναι οἱ συζυγεῖς τῶν συντεταγμένων q^i , δημιουργεῖται ἡ ἐντύπωση ὅτι ἡ πληροφορία ἡ σχετική μέ τό ποιές ὀρμές εἶναι συζυγεῖς ὀρισμένων συντεταγμένων q^i ἐξαρτᾶται ἀπό τή δυναμική, ἢ τουλάχιστον κάποια ἐπιπλέον πληροφορία, π.χ., οἱ συζυγεῖς ὀρμές ὀρίζονται ἀπό σχέσεις τῆς μορφῆς

$$P_i = \partial L / \partial \dot{q}^i, \text{ μέ } L \text{ τή Λαγκρανζιανή. Τουναντίον.}$$

Ἀπό τό φορμαλισμό πού ἀναπτύξαμε γίνεται φανερό πῶς ἡ σχέση "συζυγεῖς" μεταξύ συντεταγμένων καί ὀρμῶν εἶναι καθαρά γεωμετρική. Τό συμπέρασμα εἶναι τό ἑξῆς: Ὄταν καθοριστοῦν οἱ συντεταγμένες $\{q^i\}$ στό χώρο μορφῆς τότε οἱ συνιστώσες P_i τῆς ὀρμῆς P_a ὡς πρός τή βάση

$$\{ \nabla_a q^i = (dq^i)_a, \quad i = 1, 2, \dots, n \} \text{ εἶναι οἱ συζυγεῖς ὀρμές τῶν συντεταγμένων } q^i.$$

4. Παρατηρήσιμα Μεγέθη

Ὅπως ἀναφέρθηκε καί στήν παρατήρηση (iv) τῆς προηγούμενης ἐνότητας, γιά τή μελέτη τῆς κινητικῆς ἐνός φυσικοῦ συστήματος ἀπαιτοῦνται, ἐκτός ἀπό τόν προσδιορισμό τοῦ χώρου τῶν φάσεων $\Gamma = T_a M$ τοῦ συστήματος, εἴτε ἡ γνώση τῆς προβολῆς $\pi: \Gamma \rightarrow M$ ἢ ἡ γνώση μιᾶς συμπλεκτικῆς δομῆς Ω_{ab} τοῦ Γ . Ἐνῶ ὁμως στήν πρώτη περίπτωση ἡ συμπλεκτική δομή προσδιορίζεται ἀπό τή γνώση τοῦ διαχωρισμοῦ τοῦ χώρου τῶν φάσεων σέ "χώρο μορφῆς καί ὑπόλοιπα", στή δεύτερη περίπτωση οἱ γνώσεις τῶν Γ καί Ω_{ab} δέν ἐπαρκοῦν γιά τόν προσδιορισμό τοῦ χώρου μορφῆς. Συνεπῶς οἱ δύο θεμελιώσεις τῆς μηχανικῆς δέν εἶναι ἰσοδύναμες. Ὁ πρῶτος φαίνεται πιό φυσιολογικός ἐνῶ ὁ δεύτερος εἶναι πιό γενικός, καί πολλές φορές προτιμᾶται. Στήν ἐνότητα αὐτή, πού μελετᾶμε τό σύνολο τῶν παρατηρήσιμων (μεγεθῶν) (observables) τοῦ συστήματος, ἐπαρκεῖ ἡ γνώση τῶν Γ καί Ω_{ab} .

Ἄς εἶναι λοιπόν Γ ὁ χώρος τῶν φάσεων ἐνός φυσικοῦ συστήματος (δηλ. μιᾶ C^∞ πολλαπλότητα $2n$ διαστάσεων) καί Ω_{ab} μιᾶ συμπλεκτική δομή τοῦ Γ .

Ὄρισμός: Ὀνομάζεται παρατηρήσιμο τοῦ συστήματος κάθε βαθμωτό πεδίο στό χώρο τῶν φάσεων

Ἡ Χαμιλτονιανή H εἶναι ἓνα παρατηρήσιμο.

Παρατήρηση: Μέ τήν ἀποδοχή τοῦ παραπάνω ὀρισμοῦ ἔχουμε δεχθεῖ ὅτι ὄλα τά παρατηρήσιμα τῶν φυσικῶν συστημάτων ἐξαρτῶνται μόνον ἀπό τήν κατάσταση τοῦ συστήματος (σημεῖο τοῦ χώρου τῶν φάσεων) ἐνῶ εἶναι ἀνεξάρτητα, π.χ., τοῦ τρόπου μέ τόν οποιο τό σύστημα ἐξελίχθηκε στήν κατάσταση αὐτή. Φυσικά εἶναι γνωστό πῶς κάθε κατάσταση προσδιορίζει μονότιμα τήν προϊστορία καί τό μέλλον τοῦ συστήματος (μέ τή βοήθεια τῆς μοναδικῆς φασικῆς τροχιᾶς πού περνᾷ ἀπό τήν κατάσταση), ὁ προσδιορισμός ὁμως αὐτός ἐξαρτᾶται ἀπό τήν ἐκλογή τῆς Χαμιλτονιανῆς H .

Στό σύνολο τῶν παρατηρήσιμων ὀρίζουμε τίς τρεῖς παρακάτω πράξεις, πού ὄλες κατασκευάζουν ἓνα νέο παρατηρήσιμο.

(i) Πρόσθεση παρατηρήσιμων:

$$A+B : \Gamma \ni x \rightarrow (A+B)(x) = A(x) + B(x) \in \mathbb{R}.$$

(ii) Πολλαπλασιασμός παρατηρήσιμων:

$$AB : \Gamma \ni x \rightarrow (AB)(x) = A(x) B(x) \in \mathbb{R}.$$

(iii) Ἀγκύλη Poisson δύο παρατηρήσιμων:

$$[A, B] = \Omega^{m^a} (D_m A) (D_n B), \text{ ὅπου } D_m \text{ εἶναι}$$

τυχαῖος τελεστής παραγωγίσεως τοῦ χώρου τῶν φάσεων.

Ἡ πρόσθεση καί ὁ πολλαπλασιασμός εἶναι πράξεις προσεταιριστικές καί ἀντιμεταθετικές. Ἡ ἀγκύλη Poisson εἶναι ἀντισυμμετρική.

Μέ τή βοήθεια τῆς ἀγκύλης Poisson ἡ χρονική παράγωγος ἑνός παρατηρήσιμου δίνεται ἀπό τή σχέση

$$\dot{A} = \frac{dA}{dt} = H^a D_a A = \Omega^{mn} (D_m H) (D_n A) = [H, A],$$

δηλαδή ἴσουςται μέ τήν ἀγκύλη Poisson τῆς Χαμιλτονιανῆς μέ τό παρατηρήσιμο αὐτό. Τό παρατηρήσιμο A εἶναι μιά σταθερή τῆς κίνησης

$$\left(\frac{dA}{dt} = 0\right) \text{ ἔάν καί μόνον ἔάν } [H, A] = 0.$$

Ἐπειδή $\dot{H} = [H, H] = 0$, ἡ Χαμιλτονιανή εἶναι σταθερή τῆς κίνησης. Ἡ τιμή τῆς H σέ κάθε φασική τροχιά λέγεται ἡ ἐνέργεια τοῦ συστήματος. Μόλις ἀποδείξαμε ὅτι ἡ ἐνέργεια τοῦ συστήματος διατηρεῖται.

Οἱ ἀγκύλες Poisson ικανοποιοῦν τίς πέντε παρακάτω ιδιότητες.

1. Ἡ $[\cdot, \cdot]$ εἶναι διγραμμική:

$$\begin{aligned} [A+B, C] &= \Omega^{mn} D_m (A+B) D_n C = \Omega^{mn} (D_m A + D_m B) (D_n C) = \\ &= \Omega^{mn} (D_m A) (D_n C) + \Omega^{mn} (D_m B) (D_n C) = [A, C] + [B, C], \text{ παρόμοια καί γιά} \\ &\text{τήν } [A, B+C]. \end{aligned}$$

2. Ἡ ἀγκύλη Poisson ικανοποιεῖ τόν κανόνα τοῦ Leibnitz: $[AB, X] =$
 $= \Omega^{mn} [A(D_m B) + B(D_m A)] (D_n X) = A[B, X] + B[A, X].$

3. Ἐάν ἡ συνάρτηση A εἴτε B εἶναι σταθερή (προσοχή, ὄχι ἀπλῶς σταθερή τῆς κίνησης ἀλλά ἀπόλυτα σταθερή) τότε $[A, B] = 0$.

4. Ἡ $[\cdot, \cdot]$ εἶναι ἀντισυμμετρική:

$$[A, B] = \Omega^{mn} (D_m A) (D_n B) = - \Omega^{nm} (D_n B) (D_m A) = - [B, A].$$

5. Ἡ ἀγκύλη Poisson ικανοποιεῖ τήν ταυτότητα τοῦ Jacobi: Γιά τρία τυχαῖα παρατηρήσιμα A, B καί C ἰσχύει

$$[A, [B, C]] + [B, [C, A]] + [C, [A, B]] = 0.$$

Ἀπόδειξη: Ἡ ἀνάπτυξη τοῦ πρώτου ὄρου δίνει

$$\begin{aligned} [A, [B, C]] &= \Omega^{\alpha m} (D_\alpha A) D_m [\Omega^{\beta \gamma} (D_\beta B) (D_\gamma C)] = \\ &= \Omega^{\alpha m} (D_m \Omega^{\beta \gamma}) \cdot \{ (D_\alpha A) (D_\beta B) (D_\gamma C) \} + \\ &+ \Omega^{\alpha m} \Omega^{\beta \gamma} \{ (D_\alpha A) (D_m D_\beta B) (D_\gamma C) + (D_\alpha A) (D_\beta B) (D_m D_\gamma C) \}. \end{aligned} \quad (4.1)$$

Ἀπό τόν τελευταῖο ὄρο τῆς (4.1) θά πάρουμε, ὅταν θεωρήσουμε καί τούς ἄλλους δύο ὄρους τῆς ταυτότητας τοῦ Jacobi (μέ κυκλική ἐναλλαγή τῶν A, B καί C)

$$\begin{aligned} \Omega^{\alpha m} \Omega^{\beta \gamma} \{ &(D_\alpha A) (D_m D_\beta B) (D_\gamma C) + (D_\alpha A) (D_\beta B) (D_m D_\gamma C) + \\ &+ (D_\alpha B) (D_m D_\beta C) (D_\gamma A) + (D_\alpha B) (D_\beta C) (D_m D_\gamma A) + \\ &+ (D_\alpha C) (D_m D_\beta A) (D_\gamma B) + (D_\alpha C) (D_\beta A) (D_m D_\gamma B) \}. \end{aligned} \quad (4.2)$$

θεωροῦμε τόν πρώτο καί τόν τελευταῖο ὄρο τῆς (4.2), καί ἐναλλάσσουμε τούς βουβούς δείκτες τοῦ πρώτου ὄρου $\alpha \rightarrow \beta, \gamma \rightarrow \alpha,$
 $m \rightarrow \gamma, \beta \rightarrow m,$ πού γράφεται

$$\Omega^{\beta \gamma} \Omega^{m \alpha} (D_\beta A) (D_\gamma D_m B) (D_\alpha C) = - \Omega^{\alpha m} \Omega^{\beta \gamma} (D_\alpha C) (D_\beta A) (D_m D_\gamma B)$$

καί ἐξαλείφεται μέ τόν τελευταῖο ὄρο τῆς (4.2). Παρόμοια ἐξαλείφονται καί οἱ ὑπόλοιποι τέσσερις ὄροι τῆς (4.2). Συνεπῶς, ἐπειδή ὁ $\Omega^{\alpha\beta}$ εἶναι ἀντισυμμετρικός, ἡ ἔκφραση (4.2) εἶναι ἴση μέ τό μηδέν.

Ἀντίθετα, ἀπό τόν προτελευταῖο ὄρο τῆς (4.1) παίρνομε, θεωρώντας καί πάλι ὄλο τό ἀριστερό μέλος τῆς ταυτότητας τοῦ Jacobi, ὅτι

$$\begin{aligned} \Omega^{\alpha m} (D_m \Omega^{\beta \gamma}) [&(D_\alpha A) (D_\beta B) (D_\gamma C) + (D_\alpha B) (D_\beta C) (D_\gamma A) + \\ &+ (D_\alpha C) (D_\beta A) (D_\gamma B)] = \\ = [&\Omega^{\alpha m} (D_m \Omega^{\beta \gamma}) + \Omega^{\beta m} (D_m \Omega^{\gamma \alpha}) + \Omega^{\gamma m} (D_m \Omega^{\alpha \beta})] (D_\alpha A) (D_\beta B) (D_\gamma C) = \\ = - 3 \Omega^{\alpha m} [&\Omega^{\beta \gamma} (D_m \Omega^{\alpha \beta})] (D_\alpha A) (D_\beta B) (D_\gamma C), \end{aligned} \quad (4.3)$$

ὅπου γιά τήν πρώτη ἰσότητα κάναμε ἐναλλαγή τῶν βουβῶν δεικτῶν καί γιά τή δεύτερη χρησιμοποίησαμε τήν ἀντισυμμετρικότητα τοῦ $\Omega^{\alpha\beta}$. Τέλος ἐφαρμόζουμε τόν κανόνα τοῦ Leibnitz καί τίς $\Omega^{\alpha m} \Omega^{\beta m} = \delta_a^b$ καί $D_\alpha \delta_b^c = 0$ στήν παρακάτω σχέση:

$$\Omega^{\mu \alpha} \Omega^{\nu \beta} \Omega^{\rho \delta} (D_\mu \Omega^{\rho \nu}) = \Omega^{\mu \alpha} \Omega^{\nu \beta} [D_\mu (\Omega^{\rho \delta} \Omega^{\rho \nu}) - \Omega^{\rho \nu} (D_\mu \Omega^{\rho \delta})] =$$

$$= \Omega^{\mu\alpha} \delta_{\rho\beta} (D_{\mu} \Omega^{\rho\gamma}) = \Omega^{\mu\alpha} D_{\mu} \Omega^{\beta\gamma}$$

Συνεπώς

$$\Omega^{\mu\alpha} [D_{\mu} \Omega^{\beta\gamma}] = \Omega^{\mu\alpha} \Omega^{\nu\beta} \Omega^{\rho\gamma} D_{\mu} \Omega^{\rho\nu} = 0, \quad (4.4)$$

και η ταυτότητα του Jacobi αποδείχθηκε. Επιπλέον, επειδή ο Ω_{ab} είναι αντιστρεπτός, η τελευταία ισότητα της (4.4) ισχύει ακριβώς τότε όταν $D_{\mu} \Omega^{\rho\nu} = 0$ και συνεπώς έχουμε αποδείξει ότι η ισχύς της ταυτότητας του Jacobi για όλα τα παρατηρήσιμα είναι ισοδύναμη με την ισχύ της συνθήκης $D_{\alpha} \Omega_{\beta\gamma} = 0$.

Οι ιδιότητες (1), (2) και (3) των άγκυλων Poisson μοιάζουν με τις ιδιότητες της παραγώγισης, ενώ οι ιδιότητες (4) και (5) μοιάζουν με τις ιδιότητες συμπλεκτικής δομής. Από τις ιδιότητες (1), (4) και (5) συμπεραίνουμε ότι το σύνολο των παρατηρήσιμων ενός συστήματος με πρόσθεση που δίνεται από την (1) και αντισυμμετρικό πολλαπλασιασμό που δίνεται από την άγκυλη Poisson (iii) σχηματίζουν μια άλγεβρα Lie. Προφανώς, η άλγεβρα αυτή είναι άπειρης διάστασης.

Θα τελειώσουμε την έννοια με τον υπολογισμό της άγκυλης του Poisson με τη βοήθεια των συντεταγμένων ενός χάρτη του χώρου των φάσεων. Υποθέτουμε λοιπόν πως έχουμε ένα χάρτη $\{q^i, p_i\}$ στο χώρο των φάσεων στον οποίο η συμπλεκτική δομή Ω^{ab} έχει την μορφή 3(§2). [Π.χ., αν εέραμε την προβολή $\pi: \Gamma \rightarrow M$, οι $\{q^i\}$ μπορούσαν να είναι τυχαίες συντεταγμένες του χώρου μορφής M και οι $\{p_i\}$ οι συζυγείς τους συντεταγμένες στους συνεφαπτόμενους χώρους, όπως ορίστηκαν στις §1 και 2.] Χρησιμοποιώντας τις σχέσεις ορθοκανονικότητας των διανυσμάτων βάσεως (τις σχέσεις πάνω από την εξίσωση (4), § 2) βρίσκουμε, για τυχαία παρατηρήσιμα f και g , ότι

$$\begin{aligned} [f, g] &= \Omega^{ab} (D_a f) (D_b g) = \\ &= \left\{ \sum_{i=1}^n \left[\left(\frac{\partial}{\partial p_i} \right)^a \left(\frac{\partial}{\partial q^i} \right)^b - \left(\frac{\partial}{\partial p_i} \right)^b \left(\frac{\partial}{\partial q^i} \right)^a \right] \right\} \times \\ &\times \left\{ \sum_{j=1}^n \left[\left(\frac{\partial f}{\partial q^j} \right) (D q^j)_a + \left(\frac{\partial f}{\partial p_j} \right) (D p_j)_a \right] \right\} (D_b g) = \end{aligned}$$

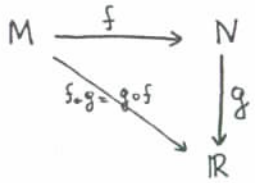
$$\begin{aligned} &= \left\{ \sum_{i,j}^{L,M} \left[- \left(\frac{\partial f}{\partial q^j} \right) \delta_{ij} \left(\frac{\partial}{\partial p_i} \right)^b + \left(\frac{\partial f}{\partial p_j} \right) \delta_{ij} \left(\frac{\partial}{\partial q^i} \right)^b \right] \right\} (D_b g) = \\ &= \left\{ \sum_{i=1}^n \left[\left(\frac{\partial f}{\partial p_i} \right) \left(\frac{\partial}{\partial q^i} \right)^b - \left(\frac{\partial f}{\partial q^i} \right) \left(\frac{\partial}{\partial p_i} \right)^b \right] \right\} \times \\ &\times \left\{ \sum_{j=1}^n \left[\left(\frac{\partial g}{\partial q^j} \right) (D q^j)_b + \left(\frac{\partial g}{\partial p_j} \right) (D p_j)_b \right] \right\} = \\ &= \sum_{i,j}^{L,M} \left[\left(\frac{\partial f}{\partial p_i} \right) \left(\frac{\partial g}{\partial q^j} \right) \delta_{ij} - \left(\frac{\partial f}{\partial q^i} \right) \left(\frac{\partial g}{\partial p_j} \right) \delta_{ij} \right] = \\ &= \sum_{i=1}^n \left[\left(\frac{\partial f}{\partial p_i} \right) \left(\frac{\partial g}{\partial q^i} \right) - \left(\frac{\partial f}{\partial q^i} \right) \left(\frac{\partial g}{\partial p_i} \right) \right], \end{aligned}$$

που είναι η γνωστή μορφή της άγκυλης Poisson σ'ένα σύστημα συζυγών μεταβλητών q^i και p_i .

5. Push forward, Pull back.

Άς είναι M και N C^∞ πολλαπλότητες και $f: M \rightarrow N$ μία C^∞ απεικόνιση από την M στην N . Θα μελετήσουμε, στην έννοια αυτή, πώς, τότε και ποιά ταυστικά πεδία μεταφέρει η απεικόνιση f από τη μία πολλαπλότητα στην άλλη.

Θεωρούμε πρώτα ένα τυχαίο βαθμωτό πεδίο στην N , $g: N \rightarrow \mathbb{R}$. 'Απ' αυτό μπορούμε άμεσα να κατασκευάσουμε ένα βαθμωτό πεδίο στη M , τη σύνθεση $g \circ f$, που θα τη συμβολίζουμε και $f_* g = g \circ f$ και θα την ονομάζουμε το pull back του g . Προφανώς, όταν η απεικόνιση g είναι C^∞ τότε και η $f_* g$ είναι C^∞ . 'Επιπλέον, για δύο βαθμωτά πεδία g και h στην N εύκολα αποδεικνύεται ότι $f_*(g+h) = f_*g + f_*h$ και $f_*(gh) = (f_*g)(f_*h)$. 'Η τελευταία σχέση ισχύει π.χ., επειδή $(f_*(gh))(m) =$



$= ((gh) \circ f)(m) = (gh)(f(m)) = g(f(m)) h(f(m)) = [f_*g](m) [f_*h](m) = [(f_*g)(f_*h)](m), \forall m \in M.$

$$= ((gh) \circ f)(m) = (gh)(f(m)) = g(f(m)) h(f(m)) = [f_*g](m) [f_*h](m) = [(f_*g)(f_*h)](m), \forall m \in M.$$

Κατόπιν θεωρούμε ένα τυχαίο ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο ξ^a της M και ένα σημείο $m \in M$. [Υπενθυμίζεται ότι τα διανύσματα σ' ένα σημείο πολλαπλότητας είναι οι απεικονίσεις από το σύνολο των λείων βαθμωτών συναρτήσεων της πολλαπλότητας στους πραγματικούς άριθμούς - και τα διανυσματικά πεδία είναι οι απεικονίσεις από τις λείες βαθμωτές συναρτήσεις στις λείες βαθμωτές συναρτήσεις της πολλαπλότητας - που ικανοποιούν τον κανόνα του Leibnitz και δρουν γραμμικά]. Κατασκευάζουμε τότε ένα διάνυσμα στο σημείο $f(m) = n$ της N ως εξής: Για κάθε C^∞ βαθμωτό $\chi: N \rightarrow \mathbb{R}$ παίρνουμε το C^∞ βαθμωτό $f_*\chi: M \rightarrow \mathbb{R}$ και βρίσκουμε τον πραγματικό άριθμό $\xi^a(f_*\chi)|_m$ που παράγει το διάνυσμα ξ^a όταν δράσει στο $f_*\chi$ στο σημείο m . Μέ τον τρόπο αυτό κατασκευάζουμε την απεικόνιση

$$(f_* \xi^a) : C^\infty(N) \rightarrow \mathbb{R}, \quad (5.1)$$

που δίνεται από τη σχέση

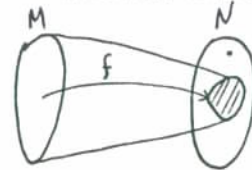
$$C^\infty(N) \ni \chi \mapsto (f_* \xi^a)(\chi)|_m = \xi^a(f_*\chi)|_m \in \mathbb{R}, \quad (5.2)$$

όπου $C^\infty(N)$ είναι το σύνολο των C^∞ βαθμωτών πεδίων της N . 'Η $f_* \xi^a$ είναι προφανώς γραμμική και ικανοποιεί τον κα-

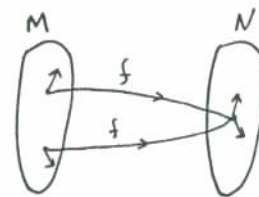
$$\begin{aligned} \text{νόνα του Leibnitz επειδή } (f_* \xi^a)(\chi y)|_m &= \xi^a(f_* (\chi y))|_m = \\ &= \xi^a((f_*\chi)(f_*y))|_m = [(f_*\chi) \xi^a(f_*y) + (f_*y) \xi^a(f_*\chi)]|_m = \\ &= \chi(m) (f_* \xi^a)(y)|_m + y(m) (f_* \xi^a)(\chi)|_m, \forall \chi, y \in C^\infty(N). \end{aligned}$$

Συνεπώς έχουμε κατασκευάσει το διάνυσμα $(f_* \xi^a)$ στο σημείο $m = f(m) \in N$. Το $f_* \xi^a$ λέγεται το push forward του διανύσματος ξ^a της M στο m .

'Η επανάληψη της παραπάνω κατασκευής για κάθε σημείο $m \in M$ (μέ δεδομένο το διανυσματικό πεδίο ξ^a της M) εν γένει δέν κατασκευάζει ένα διανυσματικό πεδίο $(f_* \xi^a)$ της N για τους εξής δύο βασικούς λόγους:



(i) 'Η $f: M \rightarrow N$ μπορεί να μήν είναι απεικόνιση "έπί της N ". Συνεπώς, υπάρχουν εν γένει σημεία της N στα όποια, επειδή αυτά δέν είναι εικόνας κάποιων σημείων της M , δέν έχει οριστει κανένα διάνυσμα.



(ii) 'Η $f: M \rightarrow N$ μπορεί να μήν είναι άμφιμονότιμη απεικόνιση. Συνεπώς, υπάρχουν εν γένει σημεία της N στα όποια, επειδή τό καθένα είναι ή εικόνα πολλών διαφορετικών σημείων της M , όρίζονται περισσότερα του ενός διαφορετικά διανύσματα.

Τό συμπέρασμα είναι ότι ή κατασκευή push forward, που εφαρμόζεται στα ανταλλοίωτα διανυσματικά πεδία, εν γένει δέν παράγει διανυσματικά πεδία. "Όταν όμως ή $f: M \rightarrow N$ είναι άμφι και επί, τότε τό $(f_* \xi^a)$ είναι ένα ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο της N .

Στό επόμενο βήμα θεωρούμε ένα τυχαίο συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο η_a της N . [Υπενθυμίζεται ότι τό συναλλοίωτα διανύσματα είναι οι γραμμικές απεικονίσεις από τό ανταλλοίωτα διανύσματα στους πραγματικούς άριθμούς και ότι τό συναλλοίωτα διανυσματικά πεδία είναι οι γραμμικές απεικονίσεις από τό ανταλλοίωτα διανυσματικά πεδία στα βαθμωτά πεδία] και κατασκευάζουμε ένα συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο $(f_* \eta_a)$ στο M ως εξής: Για κάθε ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο w^a της M και για κάθε σημείο $m \in M$ κατασκευάζουμε τό διάνυσμα $(f_* w^a)$ στο σημείο $f(m) = n$ της N (τό $f_* w^a$ στο n , όταν ξέρουμε και τό m , είναι μονοσήμαντα όρισμένο!) και κατόπιν βρίσκουμε τον πραγματικό άριθμό

$$(f \rightarrow w^a) \eta_a |_{\mathcal{M}}, \text{ που είναι ο πολλαπλασιασμός με συστολή των } (f \rightarrow w^a) \text{ και } \eta_a \text{ στο } \mathcal{M} \in N. \text{ Θετώντας λοιπόν}$$

$$(f \leftarrow \eta_a) w^a |_{\mathcal{M}} = \eta_a (f \rightarrow w^a) |_{\mathcal{M}} \quad (5.3)$$

και επαναλαμβάνοντας την παραπάνω κατασκευή για κάθε σημείο της M κατασκευάζουμε την απεικόνιση $f \leftarrow \eta_a$ από το σύνολο των ανταλλοίωτων διανυσματικών πεδίων της M στο σύνολο των βαθμωτών πεδίων της M . Τέλος επειδή η απεικόνιση $f \leftarrow \eta_a$ δρᾷ γραμμικά στα ανταλλοίωτα διανυσματικά πεδία της M , ορίζει το συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο $f \leftarrow \eta_a$ της M που λέγεται το pull back του η_a της N . Τονίζουμε, αν και φαίνεται και από την κατασκευή, ότι σε κάθε σημείο της M ορίζεται ένα και μόνο ένα συναλλοίωτο διάνυσμα. Το pull back λοιπόν, χωρίς καμιά επιπλέον συνθήκη στην απεικόνιση $f : M \rightarrow N$, ορίζει πάντοτε συναλλοίωτα διανυσματικά πεδία.

Τό τελικό βήμα γίνεται με την εφαρμογή των ιδεών των παραπάνω κατασκευών στα τυχαία ανταλλοίωτα και συναλλοίωτα τανυστικά πεδία. Π.χ., όταν T_{abc} είναι ένα συναλλοίωτο τανυστικό πεδίο της N , τό pull back του $f \leftarrow T_{abc}$ ορίζεται από τή σχέση

$$(f \leftarrow T_{abc}) \gamma^a w^b z^c = T_{abc} (f \rightarrow \gamma^a) (f \rightarrow w^b) (f \rightarrow z^c), \quad (5.4)$$

για κάθε διανυσματικά πεδία γ^a, w^b και z^c της M . Παρόμοια, όταν τό K^{abc} είναι ένα ανταλλοίωτο τανυστικό πεδίο της M , τό push forward του ορίζεται από τήν

$$(f \rightarrow K^{abc}) \gamma_a w_b z_c = K^{abc} (f \leftarrow \gamma_a) (f \leftarrow w_b) (f \leftarrow z_c), \quad (5.5)$$

για κάθε συναλλοίωτα διανυσματικά πεδία γ_a, w_b και z_c της N . Ακριβῶς ὅπως και για διανύσματα, τό pull back ορίζει πάντοτε ένα συναλλοίωτο τανυστικό πεδίο της M . Αντίθετα, τό push forward ορίζει τανυστές στα σημεία $f(m)$, $m \in M$ της N . Όταν η $f : M \rightarrow N$ είναι ἀμφί και ἐπί, και τό push forward ορίζει τανυστικά πεδία στην πολλαπλότητα N .

Παρατήρηση: Τό push forward, και όταν ἀκόμη η $f : M \rightarrow N$ είναι ἀμφί και ἐπί και συνεπῶς ορίζει τανυστικά πεδία, έχει ένα ἀκόμη ἐλάττωμα: καταστρέφει ἐν γένει τήν ιδιότητα των τανυστικών πεδίων νά εἶναι C^∞ . Αντίθετα, τό pull back διατηρεῖ και τήν ιδιότητα αὐτή. (Υπενθυμίζεται ὅτι ὑποθέτουμε πῶς η $f : M \rightarrow N$ εἶναι C^∞). Για νά καταλάβουμε γιατί συμβαίνει αὐτό, ὑποθέτουμε πῶς η f εἶναι ἀμφί και ἐπί (ὁπότε ὑπάρχει και η f^{-1}) και θεωροῦμε τή δρᾷση της πάνω σέ βαθμωτά πεδία. Όταν $g : N \rightarrow \mathbb{R}$,

τότε η $(f \leftarrow g) = g \circ f$ εἶναι C^∞ σάν σύνθεση C^∞ συναρτήσεων. Αντίθετα, όταν $g : M \rightarrow \mathbb{R}$, τό push forward της g , που ορίζεται σάν τό pull back μέσω της $f^{-1} : N \rightarrow M$, ισοῦται με $(f \rightarrow g) = (f \leftarrow^{-1} g) = g \circ f^{-1}$ και ἐν γένει δέν εἶναι C^∞ γιατί η f^{-1} δέν εἶναι ἐν γένει C^∞ .

Εὐκολα ἀποδεικνύεται πῶς ἂν η $f : M \rightarrow N$ εἶναι ἀμφί, ἐπί, C^∞ και η f^{-1} εἶναι C^∞ , τότε και τό push forward κατασκευάζει C^∞ τανυστικά πεδία. Φυσικά στήν περίπτωση αὐτή η f εἶναι διαμορφισμός και οἱ πολλαπλότητες M και N , σάν διαμορφικές, ἀποτελοῦν οὐσιαστικά τήν ἴδια πολλαπλότητα.

Θά τελειώσουμε τήν ἐνότητα με τόν ὑπολογισμό των pull backs και των push forwards συναρτήσεἰ συνιστωσῶν. Στήν παράγραφο αὐτή οἱ δεῖκτες θά παριστάνουν τίς συνιστῶσες των τανυστῶν.

Ἐάν $\{x^a\}$ και $\{f^a\}$ εἶναι συντεταγμένες των πολλαπλοτήτων M και N , μιᾶ ἀπεικόνιση $f : M \rightarrow N$ δίνεται με τή βοήθεια των συναρτήσεων $f^a = f^a(x^m)$, $a = 1, 2, \dots, \dim N$. Ἡ f εἶναι C^∞ ἐάν ὅλες οἱ f^a εἶναι C^∞ συναρτήσεις των πραγματικῶν μεταβλητῶν x^m , $m = 1, 2, \dots, \dim M$. Ἡ $g : N \rightarrow \mathbb{R}$ εἶναι ἡ πραγματική συνάρτηση $g = g(f^a)$ των $\dim N$ τό πλήθος πραγματικῶν μεταβλητῶν f^a . Τό pull back της εἶναι ἡ συνάρτηση $(f \leftarrow g)(x^m) = g(f^a(x^m))$ των x^m . Τό push forward ορίζεται ἀπό τή σχέση $(f \rightarrow \xi^a)(x) = \xi^a(f \leftarrow x)$, για κάθε συνάρτηση $x = x(f^a)$. Ἐπειδή η δρᾷση των διανυσμάτων πάνω στα βαθμωτά δίνεται γενικά ἀπό σχέσεις της μορφῆς $\xi^a(g) = \xi^m \partial g / \partial x^m$ ὅπου $\{x^m\}$ εἶναι συντεταγμένες της πολλαπλότητας, για τό push forward βρίσκουμε ὅτι πρέπει νά ικανοποιεῖται ἡ σχέση

$$(f \rightarrow \xi^a) \frac{\partial x}{\partial f^a} = \xi^m \frac{\partial}{\partial x^m} (x(f^a(x^m))) = \xi^m \left(\frac{\partial x}{\partial f^a} \right) \left(\frac{\partial f^a}{\partial x^m} \right),$$

για κάθε βαθμωτό $x : N \rightarrow \mathbb{R}$, και συνεπῶς

$$(f \rightarrow \xi^a) = \xi^m \left(\frac{\partial f^a}{\partial x^m} \right). \quad (5.6)$$

Τό pull back των συναλλοίωτων διανυσματικῶν πεδίων δίνεται ἀπό τή σχέση (5.3) που με τή βοήθεια και της (5.6) γράφεται

$$(f \leftarrow \eta_a) w^a = \eta_m (f \rightarrow w^m) = \eta_m w^a \left(\frac{\partial f^m}{\partial x^a} \right),$$

για κάθε ανταλλοίωτο διανυσματικό W^a της M και συνεπώς

$$(f \leftarrow \eta_a) = \eta_m \left(\frac{\partial f^m}{\partial x^a} \right). \quad (5.7)$$

Τέλος με τη βοήθεια των (5.6) και (5.7) βρίσκουμε και τις σχέσεις

$$(f \rightarrow K^{abc}) = K^{pqr} \left(\frac{\partial f^a}{\partial x^p} \right) \left(\frac{\partial f^b}{\partial x^q} \right) \left(\frac{\partial f^c}{\partial x^r} \right) \quad (5.8)$$

και

$$(f \leftarrow T_{abc}) = T_{pqr} \left(\frac{\partial f^p}{\partial x^a} \right) \left(\frac{\partial f^q}{\partial x^b} \right) \left(\frac{\partial f^r}{\partial x^c} \right). \quad (5.9)$$

6. Παράγωγοι Lie.

Ἡ παράγωγος Lie είναι ἡ πράξη πού ὑπολογίζει τήν παράγωγο ἑνός τανυστικού πεδίου κατά τήν διεύθυνση πού προσδιορίζεται ἀπό κάποιο ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο. Ἐπιπλέον, ἐπειδή τά ανταλλοίωτα διανυσματικά πεδία σέ μιά πολλαπλότητα παριστάνουν καί μονο-παραμετρικές οἰκογένειες μετασχηματισμῶν τῆς πολλαπλότητας (τούς μετασχηματισμοῦς πού, γιά κάθε πραγματικό ἀριθμό t , παριστάνουν τή μετατόπιση τῶν σημείων τῆς πολλαπλότητας πάνω στίς ὁλοκληρωτικές καμπύλες τοῦ ανταλλοίωτου διανυσματικοῦ πεδίου κατά ἀύξηση τῆς παραμέτρου κατά t) οἱ παράγωγοι Lie εἶναι ἕνα μέτρο τῶν ἀπειροστῶν μεταβολῶν πού ὑφίστανται τά διάφορα τανυστικά πεδία κάτω ἀπό τήν ἐπίδραση τῶν μετασχηματισμῶν αὐτῶν.

Ἐάν εἶναι M μιά C^∞ παρασυμπαγῆς πολλαπλότητα, ∇_a ἕνας τελεστής παραγωγίσεως τῆς M καί ξ^a ἕνα C^∞ ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο τῆς M (ἐτήν ἐνότητα αὐτή δέν χρειάζεται νά ὑποτεθεῖ ἡ ὕπαρξη μετρικοῦ τανυστῆ στή M). Ἡ παράγωγος Lie κατά τή διεύθυνση τοῦ ξ^a , πού συμβολίζεται \mathcal{L}_ξ , εἶναι ἕνας διαφορικός τελεστής πού ἀπεικονίζει C^∞ τανυστικά πεδία τῆς M σέ C^∞ τανυστικά πεδία τῆς M μέ ἀκριβῶς τήν ἴδια δομή δεικτῶν ἔτσι ὥστε:

(i) Ἡ δράση τοῦ \mathcal{L}_ξ στήν ἑξῆς βαθμωτά πεδία τῆς M εἶναι ἡ παράγωγος τοῦ βαθμωτοῦ πεδίου κατά τή διεύθυνση ξ^a : $\mathcal{L}_\xi f = \xi^m \nabla_m f$, γιά κάθε C^∞ βαθμωτό $f: M \rightarrow \mathbb{R}$.

(ii) Ὁ \mathcal{L}_ξ δρᾷ γραμμικά:

$$\mathcal{L}_\xi (T \cdots + S \cdots) = \mathcal{L}_\xi T \cdots + \mathcal{L}_\xi S \cdots.$$

(iii) Ὁ \mathcal{L}_ξ ικανοποιεῖ τόν κανόνα τοῦ Leibnitz:

$$\mathcal{L}_\xi (S \cdots T \cdots) = (\mathcal{L}_\xi S \cdots) T \cdots + S \cdots \mathcal{L}_\xi T \cdots.$$

(iv) Οἱ τελεστές \mathcal{L}_ξ καί ∇_a ἀντιμετατίθενται ὅταν δρῶν σέ βαθμωτά πεδία:

$$\mathcal{L}_\xi (\nabla_a f) = \nabla_a (\mathcal{L}_\xi f), \quad \forall f: M \rightarrow \mathbb{R}.$$

Ἐχοντας ἐπιβάλλει στόν \mathcal{L}_ξ τίς τέσσερις παραπάνω συνθήκες θά προσπαθήσουμε τώρα νά τόν προσδιορίσουμε, προσδιορίζοντας τή δράση του στήν ἑξῆς διάφορα τανυστικά πεδία.

Πρῶτα προσδιορίζουμε τό $\mathcal{L}_\xi \eta^a$, γιά τό τυχόν ανταλλοίωτο

η^a . Για τὸ σκοπὸ αὐτὸ θεωροῦμε τὸ τυχόν βαθμωτὸ f , κατασκευάζουμε τὸ βαθμωτὸ $\eta^a \nabla_a f$ καὶ θεωροῦμε τὴν ἐξίσωση

$$\mathcal{L}_\xi (\eta^a \nabla_a f) = (\mathcal{L}_\xi \eta^a) (\nabla_a f) + \eta^a \nabla_a (\mathcal{L}_\xi f), \quad (6.1)$$

πού εἶναι συνέπεια τῶν ὑποθέσεων (iii) καὶ (iv). Ὁ πρῶτος ὅμως καὶ ὁ τρίτος ὅρος τῆς (6.1) εἶναι γνωστοί γιατί ὁ \mathcal{L}_ξ δρᾷ σὲ βαθμωτὰ πεδία. Ἡ ἰδέα λοιπὸν εἶναι νὰ χρησιμοποιήσουμε τὴν (6.1) γιὰ νὰ ὑπολογίσουμε τὸ μόνον ἀγνωστο τῆς (6.1) πού εἶναι ὁ $\mathcal{L}_\xi \eta^a$. Ἔχουμε

$$\begin{aligned} \mathcal{L}_\xi (\eta^a \nabla_a f) &= \xi^m \nabla_m (\eta^a \nabla_a f) = \xi^m \eta^a \nabla_m \nabla_a f + (\xi^m \nabla_m \eta^a) (\nabla_a f), \\ \eta^a \nabla_a (\mathcal{L}_\xi f) &= \eta^a \nabla_a (\xi^m \nabla_m f) = (\eta^a \nabla_a \xi^m) (\nabla_m f) + \\ &+ \eta^a \xi^m \nabla_a \nabla_m f = (\eta^m \nabla_m \xi^a) (\nabla_a f) + \eta^a \xi^m \nabla_m \nabla_a f, \end{aligned}$$

καὶ ἀντικαθιστώντας στὴν (6.1), ἐξαλείφοντας κοινούς ὅρους καὶ ἀπαλείφοντας τὸ τυχαῖο $\nabla_a f$ ἀπὸ τὰ δύο μέλη τῆς ἐξίσωσης πού προκύπτει βρίσκουμε ὅτι

$$\mathcal{L}_\xi \eta^a = \xi^m \nabla_m \eta^a - \eta^m \nabla_m \xi^a, \quad (6.2)$$

πού ἐκφράζει τὴ δράση τοῦ \mathcal{L}_ξ στὸ τυχαῖο ἀνταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο η^a μετὰ τὴ βοήθεια τοῦ τελεστή παραγωγίσεως ∇_a .

Κατόπιν ὑπολογίζουμε τὸ \mathcal{L}_ξ γιὰ τὸ τυχόν συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο k_a . Γιὰ τὸ σκοπὸ αὐτὸ θεωροῦμε τυχαῖο ἀνταλλοίωτο x^a , κατασκευάζουμε τὸ βαθμωτὸ $k_a x^a$ καὶ γράφουμε τὸν κανόνα τοῦ Leibnitz

$$\mathcal{L}_\xi (k_a x^a) = (\mathcal{L}_\xi k_a) x^a + k_a (\mathcal{L}_\xi x^a). \quad (6.3)$$

Ὅπως καὶ προηγουμένως ἔτσι καὶ στὴν ἐξίσωση (6.3) ἔβρουμε τοὺς πρῶτο καὶ τρίτο ὅρους τῆς. Τοὺς ὑπολογίζουμε:

$$\mathcal{L}_\xi (k_a x^a) = \xi^m \nabla_m (k_a x^a) = (\xi^m \nabla_m k_a) x^a + k_a (\xi^m \nabla_m x^a),$$

$$\begin{aligned} k_a (\mathcal{L}_\xi x^a) &= k_a (\xi^m \nabla_m x^a - x^m \nabla_m \xi^a) = \\ &= k_a \xi^m (\nabla_m x^a) - k_m x^a \nabla_a \xi^m. \end{aligned}$$

Ἀντικατάσταση στὴν (6.3) καὶ ἀπαλοιφή τοῦ κοινοῦ (καὶ τυχαίου) διανυσματικοῦ x^a δίνει

$$\mathcal{L}_\xi k_a = \xi^m \nabla_m k_a + k_m \nabla_a \xi^m, \quad (6.4)$$

πού ἐκφράζει τὴ δράση τοῦ \mathcal{L}_ξ στὸ τυχαῖο συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο k_a .

Μετὰ τὴ βοήθεια τῶν (6.2) καὶ (6.4) μποροῦμε τώρα νὰ ὑπολογίσουμε τὴν παράγωγο Lie ἑνὸς τυχαίου ταυστικοῦ πεδίου. Π.χ., γιὰ νὰ ὑπολογίσουμε τὸ $\mathcal{L}_\xi T^a{}_b$ θεωροῦμε τὰ τυχαῖα διανυσματικά πεδία x_a, y_b καὶ z^c , κατασκευάζουμε τὸ βαθμωτὸ $T^a{}_b x_a y_b z^c$, γράφουμε τὸν κανόνα τοῦ Leibnitz

$$\begin{aligned} \mathcal{L}_\xi (T^a{}_b x_a y_b z^c) &= (\mathcal{L}_\xi T^a{}_b) x_a y_b z^c + \\ &+ T^a{}_b (\mathcal{L}_\xi x_a) y_b z^c + T^a{}_b x_a (\mathcal{L}_\xi y_b) z^c + T^a{}_b x_a y_b (\mathcal{L}_\xi z^c), \end{aligned}$$

ἀντικαθιστοῦμε τὰ $\mathcal{L}_\xi x_a, \mathcal{L}_\xi y_b$, καὶ $\mathcal{L}_\xi z^c$, ἀναπτύσσουμε τὸ $\xi^m \nabla_m (T^a{}_b x_a y_b z^c)$, ἀλλάζουμε μερικούς βουβούς δείκτες καὶ τελικὰ ἐξαλείψουμε τὰ $x_a y_b z^c$. Βρίσκουμε

$$\begin{aligned} \mathcal{L}_\xi T^a{}_b &= \xi^m \nabla_m T^a{}_b - T^m{}_b (\nabla_m \xi^a) - \\ &- T^a{}_m (\nabla_m \xi^b) + T^a{}_b \nabla_c \xi^m. \end{aligned} \quad (6.5)$$

Τελείως γενικά, ἡ \mathcal{L}_ξ κάθε $\binom{r}{s}$ ταυστικοῦ πεδίου ἀποτελεῖται ἀπὸ $r+s+1$ ὅρους. Ὁ ἕνας ἀπ'αυτοὺς εἶναι ὁ $\xi^m \nabla_m T^{\dots}$, πού μοιάζει μετὰ τὴν παράγωγο τοῦ ταυστικοῦ πεδίου κατὰ τὴ διεύθυνση τοῦ ξ^a . Οἱ ὑπόλοιποι $r+s$ ὅροι, ἴσοι σὲ πλῆθος μετὰ τὸ πλῆθος τῶν δεικτῶν τοῦ ταυστικοῦ πεδίου, προέρχονται ἀπὸ διαδοχικὲς ἀντικαταστάσεις τῶν δεικτῶν τοῦ ταυστικοῦ πεδίου μετὰ κάποιο βουβὸ δείκτη, εἶναι ἀλγεβρικοί ὡς πρὸς τὸ ταυστικό πεδίο, καὶ περιλαμβάνουν παραγώγους τοῦ ξ^a . Οἱ ὅροι αὐτοὶ ἐμφανίζονται μετὰ "μεῖον" ὅταν ἀντικαθίσταται ἕνας ἀνταλλοίωτος δείκτης καὶ μετὰ "σύν" ὅταν ἀντικαθίσταται ἕνας συναλλοίωτος δείκτης.

Ὅπως ἔβρουμε, σὲ κάθε (παρασυμπαγή) πολλαπλότητα ὑπάρχουν ἀπειροὶ τελεστὲς παραγωγίσεως, ἀφοῦ σὲ κάθε C^∞ ταυστικό πεδίο τῆς μορφῆς $C^a{}_b$ πού εἶναι συμμετρικό ὡς πρὸς τοὺς δύο συναλλοίωτους δείκτες τοῦ ἀντιστοιχεῖ ἕνας τελεστής παραγωγίσεως. Ποιὸν λοιπὸν ἀπ' ὅλους αὐτοὺς τοὺς τελεστὲς πρέπει νὰ χρησιμοποιήσουμε στὸν ὑπολογισμὸ τῶν παραγῶγων Lie; Μήπως ὑπάρχουν καὶ ἀπειροὶ παράγωγοι Lie; Ἡ

απάντηση είναι απλή. Για τη γραφή εξισώσεων σαν τρεις εξισώσεις 6.2, 6.4 και 6.5 απαιτείται η χρήση κάποιου τελεστή ∇_a αλλά το τελικό αποτέλεσμα, δηλ. η παράγωγος $l_\xi T^{\dots}$, είναι ανεξάρτητο από τον τελεστή παραγωγίσεως που χρησιμοποιήθηκε. Συνεπώς, υπάρχει ακριβώς μία παραγωγή Lie σε κάθε πολλαπλότητα. Διαφορικοί τελεστές που είναι ανεξάρτητοι από τον συγκεκριμένο τελεστή παραγωγίσεως που χρησιμοποιήθηκε για να εκφραστούν ονομάζονται concomitants. Η παράγωγος Lie είναι μία concomitant και συνεπώς στους συγκεκριμένους υπολογισμούς μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τον τελεστή παραγωγίσεως που απλοποιεί περισσότερο τις πράξεις μας.

Η ανεξαρτησία της παραγωγού Lie από την έκλογή του τελεστή παραγωγίσεως αποδεικνύεται ως εξής για το ταυστικό πεδίο T^a_b της εξίσωσης (6.5): 'Ας είναι $\tilde{\nabla}_a$ ένας άλλος τελεστής παραγωγίσεως της M. Συνεπώς υπάρχει το ταυστικό πεδίο $C^a_{bc} = C^a_{(bc)}$ τέτοιο ώστε $\tilde{\nabla}_a \xi^b = \nabla_a \xi^b + C^b_{an} \xi^n$ και

$$\tilde{\nabla}_m T^a_b = \nabla_m T^a_b + T^{nb}_c C^a_{nm} + T^{an}_c C^b_{nm} - T^{ab}_n C^m_{cm}.$$

Συνεπώς

$$\begin{aligned} l_\xi T^a_b &= \xi^m \tilde{\nabla}_m T^a_b - T^{mb}_c (\tilde{\nabla}_m \xi^a) - \\ &\quad - T^{am}_c (\tilde{\nabla}_m \xi^b) + T^{ab}_m (\tilde{\nabla}_c \xi^m) = \\ &= \xi^m \left[\nabla_m T^a_b + T^{nb}_c C^a_{nm} + T^{an}_c C^b_{nm} - T^{ab}_n C^m_{cm} \right] - \\ &\quad - T^{mb}_c \left[\nabla_m \xi^a + C^a_{mn} \xi^n \right] - T^{am}_c \left[\nabla_m \xi^b + C^b_{mn} \xi^n \right] + \\ &\quad + T^{ab}_m \left[\nabla_c \xi^m + C^m_{cn} \xi^n \right] = \\ &= l_\xi T^a_b + C^a_{mn} \left[\xi^m T^{nb}_c - \xi^n T^{mb}_c \right] + \\ &\quad + C^b_{mn} \left[\xi^m T^{an}_c - T^{am}_c \xi^n \right] - \xi^m T^{ab}_n C^m_{cm} + T^{ab}_m C^m_{cn} \xi^n = \\ &= l_\xi T^a_b, \end{aligned}$$

όπου στην προτελευταία σχέση ο δεύτερος και ο τρίτος όρος μηδενίζονται επειδή το C^a_{mn} είναι συμμετρικό, ενώ οι δύο τελευταίοι όροι είναι ίσοι, πράγμα που φαίνεται από ανταλλαγή βουβών δεικτών

Παρατήρηση 1η: Η παράγωγος Lie είναι γραμμική ως προς τη διεύθυνση της παραγωγίσεως:

$$l_{\alpha \xi^a + \beta \eta^a} T^{\dots} = \alpha l_\xi T^{\dots} + \beta l_\eta T^{\dots},$$

όπου α και β είναι πραγματικοί αριθμοί. Η ιδιότητα αυτή αποδεικνύεται άμεσα με τη βοήθεια των εξισώσεων 6.2, 6.4 και 6.5.

Παρατήρηση 2η: Από τη σχέση (6.2) συμπεραίνουμε ότι η παράγωγος Lie ενός ανταλλοίωτου διανυσματικού πεδίου είναι αντισυμμετρική ως προς την έναλλαγή των δύο διανυσματικών πεδίων που παριστάνουν τη διεύθυνση παραγωγίσεως και το πεδίο που παραγωγίζεται:

$$l_\xi \eta^a = -l_\eta \xi^a.$$

Η σχέση αυτή ισχύει μόνο για την παράγωγο ανταλλοίωτων διανυσματικών πεδίων. Την ιδιότητα αυτή τη χρησιμοποιούμε για να ορίσουμε έναν αντισυμμετρικό πολλαπλασιασμό στο σύνολο των C^∞ ανταλλοίωτων διανυσματικών πεδίων μιας πολλαπλότητας:

$$[X^a, Y^a] = X^m \nabla_m Y^a - Y^m \nabla_m X^a = l_X Y^a - l_Y X^a.$$

Η άγκυλη $[X^a, Y^a]$ δύο ανταλλοίωτων διανυσματικών πεδίων είναι ένα άλλο ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο. Θα αποδείξουμε παρακάτω ότι η άγκυλη $[\cdot, \cdot]$ ικανοποιεί την ταυτότητα του Jacobi

$$[X, [Y, Z]] + [Y, [Z, X]] + [Z, [X, Y]] = 0,$$

για τρία τυχαία ανταλλοίωτα διανυσματικά πεδία X^a, Y^a και Z^a . Συνεπώς, με τον ορισμό του αντισυμμετρικού πολλαπλασιασμού $[X, Y]^a = l_X Y^a$ το σύνολο των C^∞ ανταλλοίωτων διανυσματικών πεδίων μιας πολλαπλότητας αποκτά τη δομή μιας άλγεβρας Lie.

Παρατήρηση 3η: Για τυχαία ανταλλοίωτα ξ^a και η^a και τυχαίο βαθμωτό f ισχύει

$$l_\xi l_\eta f - l_\eta l_\xi f = l_{[\xi, \eta]} f. \quad (6.6)$$

Πράγματι,

$$\begin{aligned} l_\xi l_\eta f - l_\eta l_\xi f &= \xi^m \nabla_m (\eta^n \nabla_n f) - \eta^m \nabla_m (\xi^n \nabla_n f) = \\ &= (\xi^m \nabla_m \eta^n) (\nabla_n f) + \xi^m \eta^n \nabla_m \nabla_n f - (\eta^m \nabla_m \xi^n) (\nabla_n f) - \eta^m \xi^n \nabla_m \nabla_n f = \\ &= (\xi^m \nabla_m \eta^n - \eta^m \nabla_m \xi^n) (\nabla_n f) = [\xi, \eta]^n \nabla_n f = l_{[\xi, \eta]} f. \end{aligned}$$

Με τη βοήθεια της σχέσης (6.6) μπορούμε τώρα εύκολα να αποδείξουμε την ισχύ της ταυτότητας του Jacobi. Για το τυχαίο βαθμωτό f έχουμε

$$\begin{aligned} [x, [y, z]] f &= L_{[x, [y, z]]} f = L_x L_{[y, z]} f - L_{[y, z]} L_x f = \\ &= L_x (L_y L_z f - L_z L_y f) - (L_y L_z - L_z L_y) (L_x f) = \\ &= L_x L_y L_z f - L_x L_z L_y f - L_y L_z L_x f + L_z L_y L_x f, \end{aligned}$$

καί συνεπώς προσθέτοντας καί τούς υπόλοιπους όκτώ όρους του άρισ-
στερου μέλους της ταυτότητας του Jacobi, πού προκύπτουν από τούς
παραπάνω τέσσερις μέ κυκλική έναλλαγή, βρίσκουμε ότι τό διανυσματι-
κό πεδίο πού αποτελεί τό άριστερό μέλος της ταυτότητας του Jacobi
δίνει μηδέν όταν δράσει στό τυχαίο βαθμωτό πεδίο f . Άρα τό έν
λόγω διανυσματικό πεδίο ίσούται μέ τό μηδέν.

Παράδειγμα: Η παράγωγος Lie του τανυστικού πεδίου του Kronecker
κατά οποιαδήποτε διεύθυνση ξ^a είναι μηδέν. Πράγματι,

$$\begin{aligned} L_{\xi} \delta^a_b &= \xi^m \nabla_m \delta^a_b - \delta^m_b (\nabla_m \xi^a) + \delta^a_m (\nabla_b \xi^m) = \\ &= -(\nabla_b \xi^a) + (\nabla_b \xi^a) = 0, \end{aligned}$$

εφ' όσον $\nabla_m \delta^a_b = 0$.

7. Κανονικοί μετασχηματισμοί

Μετά από τη θεμελίωση των μαθηματικών έννοιών των έννοτήτων
5 καί 6 συνεχίζουμε τη μελέτη της Μηχανικής.

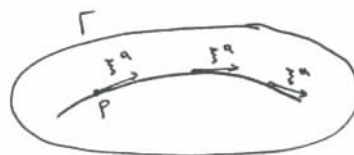
Θεωρούμε ένα φυσικό σύστημα πού παριστάνεται μέ χώρο των
φάσεων Γ , συμπλεκτική δομή Ω_{ab} καί Χαμιλτονιανή $H: \Gamma \rightarrow \mathbb{R}$.
Άς είναι $\Psi: \Gamma \rightarrow \Gamma$ ένας διαμορφισμός (δηλαδή άπεικόνιση άμφι
καί επί τέτοια ώστε ή Ψ καί ή Ψ^{-1} νά είναι C^∞) του χώρου των
φάσεων. Η Ψ λέγεται κανονικός μετασχηματισμός (canonical trans-
formation) εάν διατηρεί τη συμπλεκτική δομή, δηλαδή εάν ικανοποιεί
τη σχέση

$$\Psi(\Omega_{ab}|_p) = \Omega_{ab}|_{\Psi(p)}, \quad \forall p \in \Gamma. \quad (7.1)$$

Ύπενθυμίζεται ότι από τη συμπλεκτική δομή Ω_{ab} κατασκευά-
ζονται οι έξισώσεις Hamilton μέ τη βοήθεια των ολοκληρωτικών καμπύ-
λων του $\Sigma^{ma}(\nabla_m H)$. Οι κανονικοί μετασχηματισμοί λοιπόν
είναι εκείνοι οι μετασχηματισμοί πού διατηρούν τη μορφή των έξισώσεων
Hamilton. Επιπλέον, εάν διαμορφισμός διατηρούν καί τη γεωμετρική
δομή του χώρου των φάσεων.

Διακρίνουμε δύο κατηγορίες κανονικών μετασχηματισμών, τούς
συνεχείς καί τούς διακεκριμένους κανονικούς μετασχηματισμούς. Οι
συνεχείς, πού παρουσιάζουν καί τό μεγαλύτερο ένδιαφέρον, είναι οι
μετασχηματισμοί πού ανήκουν σέ μία μονοπαραμετρική οίκογένεια μετα-
σχηματισμών πού μεταβάλλεται συνεχώς μέ την παράμετρο. Έχουμε δη-
λαδή έναν κανονικό μετασχηματισμό $\Psi_t: \Gamma \rightarrow \Gamma$, για κάθε
πραγματικό άριθμό t . Συνήθως διαλέγουμε την παράμετρο t έτσι
ώστε ο Ψ_0 νά είναι ο ταυτοτικός κανονικός μετασχηματισμός

$$\Psi_0(p) = p, \quad \forall p \in \Gamma.$$



Κάθε συνεχής μονοπαραμετρική
οίκογένεια μετασχηματισμών μιας πολ-
πλαπλότητας Γ όρίζει μία οίκογένεια
καμπύλων τέτοια ώστε από κάθε σημείο
 p της πολλαπλότητας περνά άκριβώς
μία καμπύλη της οίκογένειας: Η
καμπύλη πού περνά από τό σημείο p

είναι ή καμπύλη

$$\chi_p: \mathbb{R} \ni t \longrightarrow \chi_p(t) = \Psi_t(p) \in \Gamma, \quad (7.2)$$

πού παριστά τις διάφορες εικόνες του σημείου p μέσω των διαφόρων
μετασχηματισμών Ψ_t . Άς είναι ξ^a τό διανυσματικό πεδίο πού έ-
φάπτεται όλων αυτών των καμπυλών σέ κάθε σημείο της πολλαπλότητας.
Τό ξ^a λέγεται ο άπειροστός μετασχηματισμός της οίκογένειας των
μετασχηματισμών $\Psi_t: \Gamma \rightarrow \Gamma$. Προφανώς, όταν γνωρίζουμε τον ά-
πειροστό μετασχηματισμό ξ^a μπορούμε νά βρούμε την οίκογένεια
των μετασχηματισμών Ψ_t προσδιορίζοντας τις ολοκληρωτικές καμπύ-
λες του ξ^a . Ο προσδιορισμός των (πεπερασμένων) μετασχηματισμών
 Ψ_t από τον άπειροστό μετασχηματισμό ξ^a συνήθως αναφέρεται σαν
ή έκθετοποίηση (exponentiation) του μετασχηματισμοί ξ^a . Συνή-
θως οι άπειροστοί μετασχηματισμοί είναι πολύ πιό χρήσιμοι - κυρίως
γιατί είναι πολύ πιό εύκολο νά προσδιοριστούν - από τούς πεπερασμέ-
νους μετασχηματισμούς.

Άς είναι Γ πάλι ο χώρος των φάσεων ενός συστήματος. Το διανυσματικό πεδίο ξ^a του Γ λέγεται άπειροστός κανονικός μετασχηματισμός (infinitesimal canonical transformation) εάν

$$\mathcal{L}_\xi \Omega_{ab} = 0. \quad (7.3)$$

Μπορεί να αποδειχθεί ότι η έκθετοποίηση άπειροστών κανονικών μετασχηματισμών παράγει κανονικούς μετασχηματισμούς.

Ο σκοπός μας τώρα είναι να προσδιορίσουμε όλους τους άπειροστούς κανονικούς μετασχηματισμούς, δηλαδή να λύσουμε τη διαφορική εξίσωση (7.3) στο χώρο των φάσεων. Ξεκινάμε από τη σχέση

$$\begin{aligned} \mathcal{L}_\xi \Omega_{ab} + 2 D_{[a} (\Omega_{b]m} \xi^m) &= \\ = \mathcal{L}_\xi \Omega_{ab} + D_a (\Omega_{bm} \xi^m) - D_b (\Omega_{am} \xi^m) &= \\ = \xi^m D_m \Omega_{ab} + \Omega_{mb} (D_a \xi^m) + \Omega_{am} (D_b \xi^m) + \\ + (D_a \Omega_{bm}) \xi^m + \Omega_{bm} (D_a \xi^m) - (D_b \Omega_{am}) \xi^m - \Omega_{am} (D_b \xi^m) &= \\ = \xi^m [D_m \Omega_{ab} + D_a \Omega_{bm} + D_b \Omega_{ma}] &= \\ = 3 \xi^m D_{[m} \Omega_{ab]} . \end{aligned}$$

Έχουμε λοιπόν αποδείξει την ταυτότητα

$$\mathcal{L}_\xi \Omega_{ab} + 2 D_{[a} (\Omega_{b]m} \xi^m) = 3 \xi^m D_{[m} \Omega_{ab]}, \quad (7.4)$$

πού ισχύει για τυχόν αντισυμμετρικό τανυστικό πεδίο Ω_{ab} .

Επειδή όμως το Ω_{ab} είναι συμπλεκτική δομή [ένότητα 2, ιδιότητα (iii)], το δεξιό μέλος της (7.4) είναι μηδέν. Επιπλέον, επειδή το ξ^a είναι άπειροστός κανονικός μετασχηματισμός, και ο πρώτος όρος της (7.4) είναι μηδέν και συνεπώς βρίσκουμε ότι

$$D_{[a} (\Omega_{b]m} \xi^m) = 0. \quad (7.5)$$

Το διανυσματικό πεδίο $\Omega_{bm} \xi^m$ έχει στροφή (curl) μηδέν.

Άρα [τοπικά πάντοτε, σφαιρικά (globally) όταν ο χώρος των φάσεων είναι απλά συνεκτικός (simply connected)] το $\Omega_{bm} \xi^m$ είναι η κλίση κάποιου βαθμωτού πεδίου $F: \Gamma \rightarrow \mathbb{R}$:

$$\exists F: \Gamma \rightarrow \mathbb{R} \text{ τέτοιο ώστε } \Omega_{bm} \xi^m = D_b F. \quad (7.6)$$

Πολλαπλασιάζοντας τέλος τα δύο μέλη της (7.6) με Ω^{ba} βρίσκουμε ότι

$$\xi^a = \Omega^{ma} D_m F, \text{ για κάποιο } F: \Gamma \rightarrow \mathbb{R}. \quad (7.7)$$

Η σχέση (7.7) παριστάνει τη γενική λύση της εξίσωσης (7.3).

Συμπέρασμα: "Όταν ο χώρος των φάσεων είναι απλά συνεκτικός, κάθε άπειροστός κανονικός μετασχηματισμός παράγεται από κάποιο C^∞ βαθμωτό πεδίο στο χώρο των φάσεων με τη βοήθεια της σχέσης (7.7). Καί αντίθετα, κάθε βαθμωτό F παράγει τόν άπειροστό κανονικό μετασχηματισμό $\xi^a = \Omega^{ma} (D_m F)$. Η συνάρτηση F λέγεται γεννήτρια συνάρτηση (generating function) του κανονικού μετασχηματισμού.

8. ΣΥΜΜΕΤΡΙΕΣ.

Άς είναι πάλι Γ ο χώρος των φάσεων ενός φυσικού συστήματος με συμπλεκτική δομή Ω_{ab} και Χαμιλτονιανή $H: \Gamma \rightarrow \mathbb{R}$. Επίσης άς είναι $\Psi: \Gamma \rightarrow \Gamma$ ένας κανονικός μετασχηματισμός του Γ . Ο Ψ λέγεται συμμετρία του συστήματος εάν διατηρεί, επιπλέον από τη συμπλεκτική δομή, και τη Χαμιλτονιανή:

$$\Psi(H|_p) = H|_{\Psi(p)}, \quad \forall p \in \Gamma. \quad (8.1)$$

Το διανυσματικό πεδίο ξ^a λέγεται άπειροστή συμμετρία του συστήματος εάν είναι άπειροστός κανονικός μετασχηματισμός που επιπλέον ικανοποιεί την

$$\mathcal{L}_\xi H = 0. \quad (8.2)$$

Οι (πεπερασμένες) συμμετρίες προσδιορίζονται με έκθετοποίηση των άπειροστών συμμετριών.

Θα αποδείξουμε ότι η ύπαρξη συμμετριών σ'ένα σύστημα εξασφαλίζει την ύπαρξη ολοκληρωμάτων της κινήσεως. Πράγματι, από τις σχέσεις (7.7) και (8.2) βρίσκουμε ότι $\xi^a D_a H = 0 \iff$

$$\Omega^{ma} (D_m F) (D_a H) = 0 \iff [F, H] = 0 \iff dF/dt = 0,$$

και συνεπώς η γεννήτρια συνάρτηση είναι μιά σταθερή της κινήσεως όταν παράγει μιά συμμετρία.

Αντίστροφα, άς είναι F μιά σταθερή της κινήσεως, δηλαδή άς είναι $\Omega^{ma} (D_m F) (D_a H) = 0$. Θέτουμε $\xi^a = \Omega^{ma} (D_m F)$ πού συνεπάγεται ότι $\mathcal{L}_\xi \Omega_{ab} = 0$ και $\mathcal{L}_\xi H = \xi^a D_a H = 0$. Συνεπώς, η σταθερή της κινήσεως F προέρχεται από τη συμμετρία $\xi^a = \Omega^{ma} (D_m F)$.

Προσοχή! Τό ξ^a είναι συμμετρία του χώρου των φάσεων και όχι του χώρου μορφής του συστήματος.

9. Κανονικοί μετασχηματισμοί και Συμμετρίες (Συνέχεια)

Στήν ενότητα αυτή συνεχίζουμε τη μελέτη των κανονικών μετασχηματισμών και των συμμετριών ενός φυσικού συστήματος. Ο στόχος μας είναι να αποδείξουμε πώς οι (άπειροστοί) κανονικοί μετασχηματισμοί και οι (άπειροστές) συμμετρίες ενός συστήματος έχουν τη δομή μιας άλγεβρας Lie. Χρειαζόμαστε όμως πρώτα να αναπτύξουμε μερικές ακόμη ιδιότητες των παραγώγων Lie.

Ας είναι M μια πολλαπλότητα, ξ^a και η^a ανταλλοίωτα διανυσματικά πεδία της M, και h_ξ, h_η οι αντίστοιχοι τελεστές της παραγωγής Lie. Θεωρούμε τόν τελεστή

$$\mathcal{D} = h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi, \quad (9.1)$$

πού απεικονίζει $C^\infty(\mathcal{S})$ τανυστικά πεδία σε $C^\infty(\mathcal{S})$ τανυστικά πεδία. Επειδή ο καθένας από τους h_ξ και h_η είναι γραμμικοί, και ο \mathcal{D} είναι γραμμικός τελεστής. Αποδεικνύουμε ότι ο \mathcal{D} ικανοποιεί και τόν κανόνα του Leibnitz. Πράγματι, για $S = S^{\dots}$ και $T = T^{\dots}$ δύο τυχόντα τανυστικά πεδία έχουμε

$$\begin{aligned} h_\xi h_\eta (ST) &= h_\xi [T h_\eta S + S h_\eta T] = \\ &= T h_\xi h_\eta S + (h_\xi T)(h_\eta S) + (h_\xi S)(h_\eta T) + S h_\xi h_\eta T \end{aligned} \quad (9.2)$$

και συνεπώς

$$(h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi)(ST) = T(h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi)S + S(h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi)T. \quad (9.3)$$

Ο \mathcal{D} λοιπόν είναι ένας διαφορικός τελεστής που απεικονίζει C^∞ τανυστικά πεδία σε C^∞ τανυστικά πεδία με ακριβώς τήν ίδια δομή δεικτών. Επιπλέον, οι \mathcal{D} και ∇_a αντιμετατίθενται όταν δροούν σε βαθμωτά πεδία,

$$(h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi)(\nabla_a f) = \nabla_a [(h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi)f],$$

εφ' όσον ο ∇_a αντιμετατίθεται με καθέναν από τους h_ξ και h_η και τά $h_\xi f$ και $h_\eta f$ είναι επίσης βαθμωτά πεδία. Οι συνθήκες (i) - (iv) της ενότητας 6 πληροούνται και συνεπώς ο τελεστής \mathcal{D} είναι ένας τελεστής παραγωγής Lie:

$$h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi = h_\chi. \quad (9.4)$$

Ποιά είναι όμως τό ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο χ^a ; Για να τό βρούμε, υπολογίζουμε τή δράση του \mathcal{D} στό τυχόν βαθμωτό πεδίο f :

$$\begin{aligned} (h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi)f &= \xi^m \nabla_m (\eta^n \nabla_n f) - \eta^m \nabla_m (\xi^n \nabla_n f) = \\ &= (\xi^m \nabla_m \eta^n)(\nabla_n f) + \xi^m \eta^n \nabla_m \nabla_n f - (\eta^m \nabla_m \xi^n)(\nabla_n f) - \eta^m \xi^n \nabla_m \nabla_n f = \\ &= (\xi^m \nabla_m \eta^n - \eta^m \nabla_m \xi^n)(\nabla_n f) = [\xi, \eta]^n \nabla_n f = h_{[\xi, \eta]} f. \end{aligned} \quad (9.5)$$

Συνεπώς, όταν ο \mathcal{D} δρά σε βαθμωτά πεδία, ή σχέση (9.4) ικανοποιείται για $\chi^a = [\xi, \eta]^a = h_\xi \eta^a - h_\eta \xi^a$.

Αλλά όταν δύο παραγωγίσεις Lie συμφωνούν στά βαθμωτά πεδία έκφράζουν παραγωγίσεις αναφορικά με τό ίδιο ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο [Απόδειξη: $h_\chi f = h_\gamma f, \forall$ βαθμωτό $f \Leftrightarrow$

$$(\chi^a - \gamma^a)(\nabla_a f) = 0, \forall \text{ βαθμωτό } f \Leftrightarrow \chi^a = \gamma^a].$$

Συνεπώς τό χ^a θα πρέπει να ίσούται με τό $[\xi, \eta]^a$ και όταν ο \mathcal{D} δρά σε τυχόν τανυστικό πεδίο. Έχουμε αποδείξει λοιπόν τήν πολύ χρήσιμη ταυτότητα

$$h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi = h_{[\xi, \eta]} : \quad (9.6)$$

Ο αντιμεταθέτης δύο διαδοχικών παραγωγίσεων Lie ίσούται με τήν παράγωγο Lie κατά τή διεύθυνση του αντιμεταθέτη των αντίστοιχων ανταλλοίωτων διανυσματικών πεδίων.

Γνωρίζοντας πλέον και τήν ιδιότητα (9.6), συνεχίζουμε τή μελέτη των κανονικών μετασχηματισμών και των συμμετριών. Ας είναι Γ ο χώρος των φάσεων ενός φυσικού συστήματος με συμπλεκτική δομή Ω_{ab} και Χαμιλτονιανή H, και ξ^a και η^a δύο (άπειροστοί) κανονικοί μετασχηματισμοί του συστήματος:

$$h_\xi \Omega_{ab} = h_\eta \Omega_{ab} = 0. \quad \text{Τότε}$$

$$h_{[\xi, \eta]} \Omega_{ab} = (h_\xi h_\eta - h_\eta h_\xi) \Omega_{ab} = 0$$

και συνεπώς και τό διανυσματικό πεδίο $[\xi, \eta]^a$ είναι ένας, έν γένει διαφορετικός, κανονικός μετασχηματισμός. Παρόμοια, αν τά ξ^a και

η^a είναι συμμετρίες του συστήματος $[L_3 H = L_1 H = 0]$,
 τότε και $L_{[\xi, \eta]} H = (L_3 L_4 - L_1 L_3) H = 0$, και το
 $[\xi, \eta]^a$ είναι μία συμμετρία του συστήματος.

Τό σύνολο των κανονικών μετασχηματισμών ενός συστήματος αποτελεί διανυσματικό χώρο, υποχώρο του διανυσματικού χώρου όλων των C^∞ ανταλλοιώτων διανυσματικών πεδίων. Στόν υποχώρο αυτό όρίσαμε τόν αντισυμμετρικό πολλαπλασιασμό $[x, y] = L_x y$ ό όποιος, όπως άναφέραμε στή δεύτερη παρατήρηση και άποδείξαμε στή τρίτη παρατήρηση τής έκτης ένότητας, ίκανοποιεί και τήν ταυτότητα του Jacobi $[x, [y, z]] + [y, [z, x]] + [z, [x, y]] = 0$. Τό σύνολο λοιπόν των κανονικών μετασχηματισμών ενός φυσικού συστήματος αποτελεί μία άλγεβρα Lie. Παρόμοια, και τό σύνολο των συμμετριών ενός φυσικού συστήματος έχει τή δομή μίας άλγεβρας Lie, υποάλγεβρας τής άλγεβρας των κανονικών μετασχηματισμών.

Θεώρημα: 'Η γεννήτοια συνάρτηση του άντιμεταθέτη δύο κανονικών μετασχηματισμών είναι ή άγκύλη Poisson των γεννητριών συναρτήσεων των δύο κανονικών μετασχηματισμών.

Άπόδειξη: 'Ας είναι $\xi^a = \Omega^{m a} D_m A$, $\eta^a = \Omega^{m a} D_m B$, δύο κανονικοί μετασχηματισμοί με γεννήτριες συναρτήσεις $A, B: \Gamma \rightarrow \mathbb{R}$. Θά άποδείξουμε ότι $[\xi, \eta]^a = \Omega^{m a} D_m [A, B]$, όπου υπενθυμίζεται ότι $[A, B] = \Omega^{r s} (D_r A) (D_s B)$. 'Η άπόδειξη είναι καθαρά υπολογιστική. 'Εχουμε:

$$\begin{aligned} & [\xi, \eta]^a - \Omega^{m a} D_m [A, B] = \\ & = \xi^m D_m \eta^a - \eta^m D_m \xi^a - \Omega^{m a} D_m [A, B] = \\ & = (\Omega^{r m} D_r A) D_m [\Omega^{s a} D_s B] - (\Omega^{r m} D_r B) D_m [\Omega^{s a} D_s A] - \\ & \quad - \Omega^{m a} D_m [\Omega^{r s} (D_r A) (D_s B)] = \\ & = \Omega^{r m} (D_r A) (D_m \Omega^{s a}) (D_s B) + \Omega^{r m} \Omega^{s a} (D_r A) (D_m D_s B) - \\ & \quad - \Omega^{r m} (D_r B) (D_m \Omega^{s a}) (D_s A) - \Omega^{r m} \Omega^{s a} (D_r B) (D_m D_s A) - \\ & \quad - \Omega^{m a} [(D_m \Omega^{r s}) (D_r A) (D_s B) + \Omega^{r s} (D_m D_r A) (D_s B) + \\ & \quad + \Omega^{r s} (D_r A) (D_m D_s B)]. \end{aligned}$$

Οι τέσσερις όροι πού περιέχουν δεύτερες παραγώγους των A και B έφαλείφονται ανά δύο, πράγμα πού φαίνεται άν έναλλάξουμε κατάλληλα τούς βουβούς δείκτες. Οι τρεις όροι πού παραμένουν γράφονται, μετά από έναλλαγές των βουβών δεικτών,

$$(D_r A) (D_s B) \{ \Omega^{r m} (D_m \Omega^{s a}) + \Omega^{s m} (D_m \Omega^{r a}) + \Omega^{a m} (D_m \Omega^{r s}) \}.$$

Τούς όρους στήν άγκύλη τούς έχουμε συναντήσει και στήν τέταρτη ένότητα [σχέςεις 4.3 και 4.4] όπου και άποδείξαμε ότι ίσοθαι με

$$\begin{aligned} \{ \dots \} & = -3 \Omega^{m r} D_m \Omega^{s a} = \\ & = -3 \Omega^{k r} \Omega^{l s} \Omega^{h a} D_{[k} \Omega_{l] m} = 0. \end{aligned}$$

Τό θεώρημα, λοιπόν, έχει άποδειχθεί.

'Από τό παραπάνω θεώρημα συμπεραίνουμε ότι ή άγκύλη Poisson δύο ολοκληρωμάτων τής κινήσεως, δηλαδή γεννητριών συναρτήσεων κανονικών μετασχηματισμών πού είναι και συμμετρίες, είναι πάλι ολοκλήρωμα τής κινήσεως, τό ολοκλήρωμα πού άντιστοιχεί στόν άντιμεταθέτη των δύο συμμετριών. Τό συμπέρασμα αυτό μπορεί νά άποδειχθεί και διαφοροετικά. 'Αν είναι A και B τά δύο ολοκληρώματα τής κινήσεως γράφουμε τήν ταυτότητα του Jacobi για τά βαθμωτά (παρατηρήσιμα) A, B και H .

$$[A, [B, H]] + [B, [H, A]] + [H, [A, B]] = 0.$$

'Επειδή $[B, H] = [H, A] = 0$ συμπεραίνουμε ότι $[H, [A, B]] = 0$ και συνεπώς τό βαθμωτό $[A, B]$ είναι ολοκλήρωμα τής κινήσεως.

'Αποδείξαμε ότι ό άντιμεταθέτης δύο συμμετριών ενός συστήματος είναι επίσης μία συμμετρία του συστήματος και ότι ή άγκύλη Poisson δύο ολοκληρωμάτων τής κινήσεως είναι επίσης ένα ολοκλήρωμα τής κινήσεως. Είναι όμως ό άντιμεταθέτης μία "καινούργια" συμμετρία και ή άγκύλη Poisson ένα καινούργιο ολοκλήρωμα τής κινήσεως; Δεχόμαστε σάν "καινούργια συμμετρία" κάθε συμμετρία πού δέν είναι κάποιος γραμμικός συνδυασμός (με σταθερούς συντελεστές) των άρχικών, ήδη γνωστών, συμμετριών, και σάν "καινούργιο ολοκλήρωμα" κάθε ολοκλήρωμα πού δέν είναι κάποια άλγεβρική (=μή διαφορική) συνάρτηση των ήδη γνωστών ολοκληρωμάτων τής κινήσεως. 'Επιπλέον, στό τέλος τής ένότητας 8 άποδείξαμε ότι ύπάρχει μία άμοιμονοσήμαντη άντιστοιχία, modulo μία προσθετική σταθερά, μεταξύ συμμετριών και ολοκληρωμάτων τής κινήσεως. 'Ισχύει ότι γραμμικά ανεξάρτητες συμμετρίες δίνουν ανεξάρτητα ολοκληρώματα τής κινήσεως και άντίστροφα; Δυστυχώς δέν

φαίνεται να υπάρχει μια εύκολη, πλήρης και συστηματική απάντηση στα παραπάνω ερωτήματα. Για να αποκτήσουμε όμως κάποια αίσθηση, αποδεικνύουμε τρία μερικά συμπεράσματα.

1. Όταν δοσμένα ολοκληρώματα της κινήσεως είναι γραμμικά εξαρτημένα (μέ σταθερούς συντελεστές) τότε και οι αντίστοιχες συμμετρίες είναι γραμμικά εξαρτημένες, με τους ίδιους συντελεστές.

Πράγματι, εάν $G = \sum \lambda_i A_i$, όπου G και A_i είναι ολοκληρώματα και $\lambda_i \in \mathbb{R}$, τότε

$$\Omega^{m,a} D_m G = \sum \lambda_i \Omega^{m,a} (D_m A_i) \Rightarrow \xi^a = \sum \lambda_i \chi_i^a,$$

όπου ξ^a και χ_i^a είναι οι συμμετρίες που παράγονται από τα ολοκληρώματα G και A_i αντίστοιχα.

2. Γραμμικά εξαρτημένες συμμετρίες προκύπτουν από γραμμικά εξαρτημένα ολοκληρώματα, εκτός από μια προσθετική σταθερά.

Πράγματι, εάν $\xi^a = \sum \lambda_i \chi_i^a$, $\lambda_i \in \mathbb{R}$ και οι συμμετρίες χ_i^a παράγονται από τα ολοκληρώματα A_i , $\chi_i^a = \Omega^{m,a} D_m A_i$, τότε $\xi^a = \sum \lambda_i \Omega^{m,a} (D_m A_i) = \Omega^{m,a} D_m (\sum \lambda_i A_i)$.

Ευνεπώς $G = \sum \lambda_i A_i + c$, όπου G το ολοκλήρωμα που αντιστοιχεί στην ξ^a και c μία σταθερή.

3. Έστω $G = f(A, B)$ ένα ολοκλήρωμα άλγεβρικά εξαρτημένο από τα ολοκληρώματα A και B . Αν ξ^a , χ^a και γ^a είναι οι αντίστοιχες συμμετρίες έχουμε

$$\begin{aligned} \xi^a &= \Omega^{m,a} D_m G = \Omega^{m,a} \left(\frac{\partial f}{\partial A} D_m A + \frac{\partial f}{\partial B} D_m B \right) = \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial A} \right) \chi^a + \left(\frac{\partial f}{\partial B} \right) \gamma^a. \end{aligned}$$

Οι συμμετρίες λοιπόν ξ^a , χ^a και γ^a εν γένει είναι γραμμικά ανεξάρτητες, αφού οι $\frac{\partial f}{\partial A}$ και $\frac{\partial f}{\partial B}$ δεν είναι σταθερές στον χώρο των φάσεων (αν και είναι σταθερές πάνω σε κάθε φασική τροχιά).

Από το τελευταίο συμπέρασμα γίνεται φανερό πώς μπορούμε να έχουμε πολύ περισσότερες "διαφορετικές" (δηλ. γραμμικά ανεξάρτητες) συμμετρίες από ότι "διαφορετικά" (δηλ. ανεξάρτητα) ολοκληρώματα σ' ένα σύστημα. Τονίζεται ότι ένα σύστημα n -βαθμών ελευθερίας έχει $2n$ ανεξάρτητα ολοκληρώματα της κινήσεως.

Τέλος, για την περίπτωση που έχουμε βρει μερικές συμμετρίες και μερικά ολοκληρώματα κινήσεως ενός συστήματος, αναφέρουμε πώς προσδιορίζεται το πλήθος των συμμετριών και των ολοκληρωμάτων που

είναι ανεξάρτητα. Για τις συμμετρίες, ας πούμε χ_i^a , κατασκευάζουμε όλους τους δυνατούς αντιμεταθέτες αυτών $[\chi_i^a, \chi_j^a]$ τους οποίους και προσπαθούμε να γράψουμε σάν γραμμικό συνδυασμό των χ_i^a . "Όσοι απ' αυτούς δεν είναι κάποιος γραμμικός συνδυασμός των χ_i^a αποτελούν μία καινούργια συμμετρία, την οποία και περιλαμβάνουμε στην αρχική συλλογή των χ_i^a . Συνεχίζουμε κατά τον τρόπο αυτό έως ότου σχηματίσουμε ένα διανυσματικό χώρο κλειστό ως προς τον πολλαπλασιασμό $[\cdot, \cdot]$, δηλαδή μία άλγεβρα Lie. Η διάσταση της άλγεβρας αυτής (που είναι φυσικά κάποιος διανυσματικός χώρος) λισοται με τον αριθμό των γραμμικά ανεξάρτητων συμμετριών του συστήματος που βρήκαμε (προσοχή, όχι των συμμετριών που δέχεται το σύστημα). Για τα ολοκληρώματα, ας πούμε A_i , κατασκευάζουμε όλες τις δυνατές άγκυλες Poisson αυτών μέχρις ότου σχηματίσουμε ένα σύνολο, ας τό πούμε B_i , $i = 1, 2, \dots, m$, κλειστό ως προς την πράξη αυτή. Σχηματίζουμε την Jacobian

$$\frac{D(B_1, \dots, B_m)}{D(q^1, \dots, q^n, p_1, \dots, p_n)}$$
, που είναι ένας $(m, 2n)$ πίνακας. Αν είναι $s \times s$ ο μεγαλύτερος τετραγωνικός υποπίνακας με διάκριση του μηδενός όρίζουσα που μπορεί να κατασκευασθεί από την Jacobian, έχουμε προσδιορίσει s ανεξάρτητα ολοκληρώματα του συστήματος.

10. Η έφαπτόμενη δέση

Άς είναι M μία C^∞ πολλαπλότητα m διαστάσεων, q ένα σημείο της M , και T_q ο έφαπτόμενος χώρος (tangent space) της M στο q , δηλαδή το σύνολο των ανταλλοίωτων διανυσμάτων της M στο σημείο της q . Θεωρούμε το σύνολο $T^a M = \bigcup_{q \in M} T_q$ όλων των διανυσμάτων σ'όλα τα σημεία της πολλαπλότητας. Ο στόχος μας είναι να οργανώσουμε το σύνολο $T^a M$ σε μία C^∞ πολλαπλότητα $2n$ διαστάσεων. Θα διαπιστώσουμε την ύπαρξη μιας προτιμητέας C^∞ δομής στο σύνολο $T^a M$ που προσδιορίζεται μονοσήμαντα από τη γνώση της C^∞ δομής της πολλαπλότητας M .

Άς είναι (U, φ) ένας χάρτης της M , που καθορίζει συνεταγμένες $\{q^i, i=1, 2, \dots, n\}$ στα σημεία της περιοχής $U \subset M$. Επιπλέον, άς είναι $\{(\partial/\partial q^i)^a, i=1, 2, \dots, n\}$ η αντίστοιχη βάση του διανυσματικού χώρου T_q στο $q \in U$. Κατασκευάζουμε το σύνολο $V = \bigcup_{q \in U} T_q$, υποσύνολο του $T^a M$, και θεωρούμε τυχόν σημείο του V , που είναι της μορφής (q, v^a) με $v^a \in T_q$. Άς είναι $\{v^a\}^i = v^i$ οι συνιστώσες του v^a στην προτιμητέα βάση του διανυσματικού χώρου T_q :

$$v^a = \sum_{i=1}^n v^i (\partial/\partial q^i)^a$$

Κατασκευάζουμε την άπει-

κόνιση $\Phi: V \ni (q, v^a) \rightarrow \Phi(q, v^a) = (q^1, \dots, q^n, v^1, \dots, v^n) \in \mathbb{R}^{2n}$, (10.1)

που εύκολα αποδεικνύεται ότι περιγράφει ένα χάρτη (V, Φ) του συνόλου $T^a M$. Έπι-
ναλαμβάνοντας την παραπάνω κατασκευή για κάθε χάρτη (U, φ) της M παίρνουμε ένα σύνολο χάρτων του $T^a M$ για τους οποίους αποδεικνύεται ότι (i) καλύπτουν το $T^a M$ και (ii) είναι C^∞ -συμβαστοί μεταξύ τους. Το $T^a M$ έφοδιασμένο με το παραπάνω σύνολο χάρτων γίνεται μία C^∞ πολλαπλότητα $2n$ διαστάσεων που ονομάζεται η έφαπτόμενη δέση (tangent bundle) της πολλαπλότητας M . Άπ'έδω και πέρα με $T^a M$ θα συμβολίζουμε την έφαπτόμενη δέση (όχι μόνο το σύνολο).

Η άπεικόνιση

$$\pi: T^a M \ni (q, v^a) \rightarrow \pi(q, v^a) = q \in M, \quad (10.2)$$

που εύκολα αποδεικνύεται ότι είναι C^∞ , λέγεται η προβολή της $T^a M$ στην M . Η έφαπτόμενη δέση είναι ένας n ώδης χώρος (fibre bundle) που επιπλέον είναι και διανυσματική δέση (vector bundle). $T^a M$ είναι η δέση (bundle), $M = \pi(T^a M)$ είναι η βάση (base space) και $T_q = \pi^{-1}(q)$ είναι η ίνα (fibre) του σημείου q .

Η κατασκευή της έφαπτόμενης δέσης είναι παρόμοια με την κατασκευή της συνεφαπτόμενης δέσης, που περιγράφεται στην πρώτη έν-
ότητα. Η όμοιότητα όμως αυτή σταματά στο σημείο αυτό. Στην έφα-

πτόμενη δέση δεν υπάρχουν τό προτιμητέο διανυσματικό πεδίο και η προτιμητέα συμπλεκτική δομή που διαπιστώσαμε πώς υπάρχουν στην συνε-
φαπτόμενη δέση.

11. Ο Δυϊκός χώρος

Άς είναι V ένας διανυσματικός χώρος m διαστάσεων πάνω στο σώμα \mathbb{R} των πραγματικών αριθμών. Θεωρούμε το σύνολο V^* των γραμμικών απεικονίσεων από τον V στο \mathbb{R} :

$$V^* = \{ f \mid f: V \rightarrow \mathbb{R}, f \text{ γραμμική} \}. \quad (11.1)$$

Με τη συνηθισμένη πρόσθεση απεικονίσεων $[(f+g)(x) = f(x) + g(x), \forall x \in V]$ και τό συνηθισμένο πολλαπλασιασμό απεικονίσεων με πραγματικό αριθμό $[(\lambda f)(x) = \lambda f(x), \forall x \in V]$ τό σύνολο V^* γίνεται διανυσματικός χώρος m διαστάσεων πάνω στο σώμα \mathbb{R} των πραγματικών αριθμών. Ο V^* λέγεται ο δυϊκός χώρος (dual vector space) του χώρου V .

Έάν $\{e_i, i=1, 2, \dots, n\}$ είναι μία βάση του V , εύκολα αποδεικνύεται ότι τό σύνολο των γραμμικών απεικονίσεων $\{f_i, i=1, 2, \dots, n\}$ που όρίζονται από τίς σχέσεις $f_i(e_j) = \delta_{ij}$ αποτελεί μία βάση του V^* , που λέγεται η δυϊκή βάση της βάσης $\{e_i, i=1, 2, \dots, n\}$. Η κατασκευή της δυϊκής βάσης αποδεικνύει ότι ο V^* έχει την ίδια διάσταση με τον αρχικό χώρο

12. Οι διανυσματικοί χώροι είναι πολλαπλότητες

Άς είναι V ένας n -διάστατος πραγματικός διανυσματικός χώρος και $\{e_1, \dots, e_n\}$ μία βάση του V . Τότε τό τυ-
χόν σημείο $\xi \in V$ γράφεται $\xi = x^1 e_1 + \dots + x^n e_n$ και συνεπώς προσδιορίζεται μονοσήμαντα από την m -άδα των πραγματικών αριθμών (x^1, \dots, x^n) . Κάτι παραπάνω: Με καθορισμένη τη βάση $\{e_1, \dots, e_n\}$, η παραπάνω αντιστοιχία μεταξύ σημείων του V και m -άδων του \mathbb{R}^n είναι άμφιμονοσήμαντη. Η έκλογή (U, φ) λοιπόν με $U = V$ και

$$\varphi: U = V \ni \xi \rightarrow \varphi(\xi) = (x^1, \dots, x^n) \in \mathbb{R}^n \quad (12.1)$$

αποτελεί ένα χάρτη του συνόλου V , που όνος του καλύπτει τον V . Κατά συνέπεια, θεωρώντας όλους τούς χάρτες του V που είναι C^∞ συμβαστοί με τόν (U, φ) κάνουμε τόν διανυσματικό χώρο V μία C^∞ πολλαπλότητα. Οι συνεταγμένες ενός σημείου του V είναι

οι συνιστώσες της ανάλυσής του σε μία βάση, και κάθε βάση του διανυσματικού χώρου προσδιορίζει ένα σύστημα συντεταγμένων της πολλαπλότητας V .

Οι πολλαπλότητες που προέρχονται από διανυσματικούς χώρους μπορούν να καλυφθούν από ένα μόνον χάρτη! Για το αντίστροφο, αποδεικνύεται ότι κάθε πολλαπλότητα n -διαστάσεων που μπορεί να καλυφθεί από ένα μόνο χάρτη είναι ένα υποσύνολο του χώρου \mathbb{R}^n . Φυσικά τα υποσύνολα αυτά εν γένει δεν αποτελούν ένα διανυσματικό χώρο.

Οι πολλαπλότητες που προέρχονται από διανυσματικούς χώρους έχουν πολύ περισσότερη δομή από τις συνήθεις πολλαπλότητες. Τήν ύπαρξη αυτής της επιπλέον δομής έμεταλλευόμαστε στίς κατασκευές που ακολουθούν.

(Α). "Ας είναι V ένας διανυσματικός χώρος, o το ουδέτερο στοιχείο του, και v τυχαίο στοιχείο (=σημείο) του V . θεωρούμε τον V σαν πολλαπλότητα και σ'αυτήν θεωρούμε την καμπύλη

$$\gamma_v : \mathbb{R} \ni t \rightarrow \gamma_v(t) = tv \in V. \quad (12.2)$$

Προφανώς, $\gamma_v(o) = o \in V$. "Ας είναι $\xi(v) = \left. \frac{d\gamma_v(t)}{dt} \right|_{t=0}$

το έφαπτόμενο διάνυσμα της καμπύλης γ_v στο σημείο $t=0$. Το $\xi(v)$ είναι ένα διάνυσμα του διανυσματικού χώρου T_o , δηλαδή του έφαπτόμενου χώρου στο σημείο o της πολλαπλότητας V . Συνεπώς, έχουμε κατασκευάσει την άπεικόνιση

$$\xi : V \ni v \rightarrow \xi(v) = \left. \frac{d\gamma_v(t)}{dt} \right|_{t=0} \in T_o. \quad (12.3)$$

"Επειδή $\xi(v) = \xi(w) \iff \left[\left. \frac{d\gamma_v(t)}{dt} - \frac{d\gamma_w(t)}{dt} \right]_{t=0} = 0$

$$\iff \left. \frac{d}{dt}(vt-wt) \right|_{t=0} = 0 \iff v = w, \quad \text{ή } \xi \text{ είναι άμφιμονότιμη}$$

και συνεπώς, επειδή οι V και T_o έχουν την ίδια διάσταση, ή ξ είναι ισομορφισμός των διανυσματικών χώρων V και T_o . "Η ύπαρξη του ισομορφισμού ξ μας επιτρέπει να ταυτοποιούμε τα σημεία της πολλαπλότητας V με τα διανύσματα του έφαπτόμενου χώρου T_o και να χρησιμοποιούμε διανύσματα θέσεως (= στοιχεία του T_o) που προσδιορίζουν σημεία της πολλαπλότητας.

(Β). "Ας είναι V ένας διανυσματικός χώρος και $v \in V$. θεωρούμε την άπεικόνιση

$$\Psi_v : V \ni w \rightarrow \Psi_v(w) = v+w \in V. \quad (12.4)$$

"Η άπεικόνιση Ψ_v είναι άμφι $[\Psi_v(w) = \Psi_v(z) \iff v+w = v+z \iff w = z]$, είναι επί [το σημείο $z-v$ άπεικονίζεται

στο $z, \forall z \in V$] και έχει αντίστροφη τήν $\Psi_{-v}[(\Psi_v \circ \Psi_{-v})(z)] = \Psi_{-v}(v+z) = -v+v+z = z, \forall z \in V$.

"Επιπλέον, στον χάρτη (12.1) ισχύουν $[\Psi_v(w)]^i = v^i + w^i, [\Psi_{-v}(w)]^i = -v^i + w^i$, και συνεπώς οι Ψ_v και Ψ_{-v} είναι C^∞ άπεικονίσεις. "Αρα, ή $\Psi_v : V \rightarrow V$ είναι ένας διαμορφισμός της πολλαπλότητας V στον έαυτό της. Με τη βοήθεια του παραπάνω διαμορφισμού μπορούμε να μεταφέρουμε όλους τους ταυιστές από το $v \in V$ στο $o \in V$ και να τους θεωρήσουμε σαν ταυιστές στο σημείο o της πολλαπλότητας. Και κάτι παραπάνω: Χρησιμοποιώντας τη σύνθεση δύο τέτοιων διαμορφισμών μπορούμε να μεταφέρουμε ταυιστές από κάθε σημείο της V σε κάθε άλλο σημείο της.

(Γ). "Ας είναι V ένας διανυσματικός χώρος-πολλαπλότητα και M_a ένα συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο της V .

Για κάθε διάνυσμα (στοιχείο) $v = v^a$ του V παίρνουμε:

(i) Τήν τιμή του M_a στο σημείο v της V , που είναι ένα διάνυσμα $M_a|_v$ του T_v^* . (ii) Το διάνυσμα $\xi(v) \in T_o$ της κατασκευής

(Α). (iii) Το διάνυσμα $\xi(v)|_v$ του χώρου T_v βάσει της κατασκευής

(Β). "Η συστολή των διανυσμάτων $\xi(v)|_v \in T_v$ και

$M_a|_v \in T_v^*$ δίνει ένα πραγματικό άριθμό. "Η επανάληψη της παραπάνω κατασκευής για κάθε διάνυσμα $v \in V$ κατασκευάζει μία άπεικόνιση $\mu : V \rightarrow \mathbb{R}$ που εύκολα αποδεικνύεται ότι είναι γραμμική όταν θεωρήσουμε το πεδίο M_a σ'ένα συγκεκριμένο σημείο του V . Συνεπώς, κάθε συναλλοίωτο διάνυσμα M_a σ'ένα σημείο του διανυσματικού χώρου-πολλαπλότητας V μπορεί να θεωρηθεί και σαν ένα στοιχείο του δυϊκού χώρου V^* .

Με τη βοήθεια συντεταγμένων, οι παραπάνω κατασκευές και ταυτοποιήσεις εκφράζονται ως εξής:

"Η βάση $\{e_i, i=1, \dots, n\}$ του V δίνει συντεταγμένες (x^1, \dots, x^n) στα σημεία του V , με τη βοήθεια της $x = x^i e_i$.

Τά διανύσματα βάσεως $(\partial/\partial x^i)^a, i=1, 2, \dots, n$,

στά διάφορα σημεία της πολλαπλότητας ταυτοποιούνται με τά διανύσματα

$$e_i, \quad e_i = (\partial/\partial x^i)^a. \quad \text{Τά } \{D_a x^i, i=1, 2, \dots, n\},$$

όπου D_a είναι τυχαίος τελεστής παραγωγίσεως της V , ταυτοποιούνται με τά διανύσματα της δυϊκής της βάσεως $\{e_i\}$. Το συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο M_a γράφεται $M_a = m_i(v) (D_a x^i)$, όπου τά $m_i(v)$ είναι πραγματικές συναρτήσεις στον V .

Σ'ένα σημείο $p \in V$ τό $m_i(p)$ παρίσταται από n πραγματικούς άριθμούς. "Επιπλέον, $v^a = v^i (\partial/\partial x^i)^a = v^i e_i$, και ή

είκόνα του v^a μέσω του $\mu_a(p) = \eta \in V^*$ είναι ο πραγματικός αριθμός $\eta(v^a) = \eta_i(p) v^i$. Οι συνιστώσες του $\mu \in V^*$ ως προς τη δυϊκή βάση της $\{e_i, i=1,2,\dots,n\}$ ισοδύναμα με τις συνιστώσες του διανύσματος $\mu_a(p)$ στη βάση $\{Dx^i, i=1,\dots,n\}$.

13. Μηχανική κατά Lagrange.

Ής είναι M μία πολλαπλότητα n διαστάσεων, $T^a M$ η έφαπτόμενη δέση της M , ∇_a ένας τελεστής παραγωγίσεως της $T^a M$ και $L: T^a M \rightarrow \mathbb{R}$ (13.1)

ένα C^∞ βαθμωτό πεδίο στην έφαπτόμενη δέση. Έστω q ένα σημείο της M , T_q ο έφαπτόμενος χώρος στο q και

$$\varphi_q: T_q \ni v^a \rightarrow \varphi_q(v^a) = (q, v^a) \in T^a M \quad (13.2)$$

η άπεικόνιση που αναγνωρίζει τον T_q σαν υποπολλαπλότητα της πολλαπλότητας $T^a M$. Θεωρούμε το συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο $\nabla_a L$ της $T^a M$ και παίρνουμε το pull back του, $\varphi_q \leftarrow (\nabla_a L)$ μέσω της φ_q . Το $\varphi_q \leftarrow (\nabla_a L)$ είναι ένα συναλλοίωτο διανυσματικό πεδίο της πολλαπλότητας T_q η οποία όμως είναι συγχρόνως και διανυσματικός χώρος. Συνεπώς, σύμφωνα με την κατασκευή (Γ) της προηγούμενης ένότητας, για κάθε διάνυσμα $v^a \in T_q$, το συναλλοίωτο διάνυσμα $\varphi_q \leftarrow (\nabla_a L)|_{v^a}$ μπορεί να ταυτοποιηθεί με ένα στοιχείο του συνεφαπτόμενου χώρου T_q^* . Το διάνυσμα αυτό το συμβολίζουμε p_a :

$$p_a = \varphi_q \leftarrow (\nabla_a L)|_{v^a} \quad (13.3)$$

Προφανώς, το συναλλοίωτο διάνυσμα p_a εξαρτάται από το βαθμωτό πεδίο L , το σημείο q της M και το ανταλλοίωτο διάνυσμα v^a στο q : $p_a = p_a(L, q, v^a)$.

Κρατώντας τά L και $q \in M$ σταθερά επαναλαμβάνουμε την κατασκευή του $p_a \forall v^a \in T_q$ και κατόπιν, κρατώντας τό L σταθερό, επαναλαμβάνουμε την προηγούμενη κατασκευή $\forall q \in M$ και για κάθε $v^a \in T_q$. Με τόν τρόπο αυτό κατασκευάζουμε μία άπεικόνιση από την έφαπτόμενη δέση στην συνεφαπτόμενη δέση της M :

$$F_L: T^a M \ni (q, v^a) \rightarrow F_L(q, v^a) = (q, p_a) \in T_a M. \quad (13.4)$$

Η άπεικόνιση F_L , που εξαρτάται από τό βαθμωτό πεδίο L , συνήθως αναφέρεται σαν η fibre derivative του L . Ένα βασικό χαρακτηριστικό της F_L είναι ότι διατηρεί τις ίνες: Τό σημείο (q, v^a) άπεικονίζεται στο σημείο (q, p_a) που αναφέρεται στο

έδιο σημείο q του M .

Όρισμός: Τό βαθμωτό πεδίο $L: T^a M \rightarrow \mathbb{R}$ λέγεται ομαλό (regular, standard) όταν η άπεικόνιση $F_L: T^a M \rightarrow T_a M$ που κατασκευάζεται από τό L είναι ένας διαμορφισμός των πολλαπλοτήτων $T^a M$ και $T_a M$.

Στήν ανάλυση που ακολουθεί υποθέτουμε ότι τό βαθμωτό L είναι ομαλό.

Η ιδέα είναι να πάρουμε τό pullback της συμπλεκτικής δομής Ω_{ab} της συνεφαπτόμενης δέσης $T_a M$ με την άπεικόνιση F_L . Όταν η F_L είναι διαμορφισμός, τό $\Omega_{ab} = F_L \leftarrow \Omega_{ab}$ είναι μία συμπλεκτική δομή της $T^a M$ που μπορεί να χρησιμοποιηθεί για τό άνεβοκατέβασμα των δεικτών των ταυστικών πεδίων της $T^a M$. Οι απαραίτητες αποδείξεις δίνονται στην παρατήρηση που ακολουθεί.

Παρατήρηση: Ής είναι $f: M \rightarrow N$ ένας διαμορφισμός των πολλαπλοτήτων M και N . Τότε ορίζεται τό pullback οίουδήποτε ταυστικού πεδίου, τό οποιο και ικανοποιεί τή σχέση, π.χ., $f \leftarrow (\xi^a \eta_a) = (f \leftarrow \xi^a)(f \leftarrow \eta_a)$. Ής είναι δ_a^b τό ταυστικό πεδίο Kronecker της N , που σημαίνει ότι $\delta_a^b \xi^a = \xi^b, \forall \xi^a$ στο N . Συνεπώς $(f \leftarrow \delta_a^b)(f \leftarrow \xi^a) = (f \leftarrow \xi^b)$, που συνεπάγεται ότι τό $f \leftarrow \delta_a^b$ είναι τό ταυστικό πεδίο Kronecker της πολλαπλότητας M . Επιπλέον, εάν $\Omega_{am} \Omega^{bm} = \delta_a^b$, τότε $(f \leftarrow \Omega_{am})(f \leftarrow \Omega^{bm}) = f \leftarrow (\Omega_{am} \Omega^{bm}) = f \leftarrow \delta_a^b$, που συνεπάγεται ότι τό πεδίο $f \leftarrow \Omega^{ab}$ είναι τό αντίστροφο του πεδίου $f \leftarrow \Omega_{ab}$. Τέλος αποδεικνύεται και ότι $D_a(f \leftarrow \Omega_{bc}) = f \leftarrow (D_a \Omega_{bc})$, όπου D_a και ∇_a είναι τυχαίοι τελεστές παραγωγίσεως των M και N , τό συμπέρασμα όμως αυτό δέν θά μάς χρειαστεί στην ανάλυση που ακολουθεί.

Τό συμπέρασμα από τήν παραπάνω παρατήρηση είναι ότι όταν η έφαπτόμενη δέση $T^a M$ έφοδιάζεται με ένα ομαλό βαθμωτό πεδίο L τότε έφοδιάζεται και με μία προτιμητέα συμπλεκτική δομή

$$\Omega_{ab} = F_L \leftarrow \Omega_{ab} \quad (13.5)$$

Τέλος κατασκευάζουμε δύο ακόμη βαθμωτά πεδία στην $T^a M$, που και αυτά εξαρτώνται από τό βαθμωτό L , τά

$$A_L: T^a M \ni (q, v^a) \rightarrow A_L(q, v^a) = p_a v^a \in \mathbb{R} \quad (13.6)$$

και

$$E: T^a M \ni (q, v^a) \rightarrow E(q, v^a) = A_L - L = p_a v^a - L \in \mathbb{R} \quad (13.7)$$

Ήπό τήν παράγωγο του E και τή συμπλεκτική δομή Ω_{ab} κατασκευάζουμε

τό ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο της T^aM

$$E^a = \mathcal{R}^{m^a}(\nabla_m E) \quad (13.8)$$

Θά αποδείξουμε στην επόμενη ενότητα ότι η κίνηση κατά μήκος των ολοκληρωτικών καμπυλών του E^a ισοδυναμεί με την ικανοποίηση των εξισώσεων Euler-Lagrange από τό βαθμωτό πεδίο L .

Λεχόμενοι την αλήθεια της τελευταίας προτάσεως μπορούμε πλέον νά δώσουμε τις οδηγίες γιά τή μελέτη της μηχανικής κατά Lagrange: Διαλέξτε τό χώρο μορφής του συστήματος, οργανώστε τον σέ μιá C^∞ πολλαπλότητα M , καί κατασκευάστε τήν εφαιπτόμενη δέσμη του T^aM , τήν συνεφαιπτόμενη δέσμη του T_aM καί τήν προτιμητέα συμπλεκτική δομή \mathcal{R}_{ab} στην συνεφαιπτόμενη δέσμη. Διαλέξτε τήν δυαλή Lagrangian πού περιγράφει τό σύστημα (ή θεωρία δέν λέει πώς νά τή διαλέξουμε), υπολογίστε τή fibre derivative της L , F_L καί προσδιορίστε τή συμπλεκτική δομή $\mathcal{R}_{ab} = F_L^* \mathcal{R}_{ab}$ της T^aM . Τέλος κατασκευάστε τά πεδία A_L (δράση, action) καί E (ένέργεια) στην T^aM , βοήτε τό ανταλλοίωτο διανυσματικό πεδίο E^a της σχέσης (13.8) καί προσδιορίστε τις ολοκληρωτικές καμπύλες του E^a . Οι ολοκληρωτικές καμπύλες του E^a περιγράφουν τήν εξέλιξη του συστήματος σύμφωνα με τούς νόμους της μηχανικής.

14. 'Η απόδειξη

'Η απόδειξη της πρότασης ότι κίνηση κατά μήκος των ολοκληρωτικών καμπυλών του E^a ισοδυναμεί με κίνηση πού ικανοποιεί τις εξισώσεις Euler-Lagrange στο βαθμωτό πεδίο L είναι υπολογιστική. Χρησιμοποιούμε συνιστώσες καί υπολογίζουμε όλα τά πεδία πού αναφέρονται στην προηγούμενη ενότητα. Στην ενότητα αυτή οι δείκτες $\alpha, \beta, \gamma, i, j, k$ θά παίρνουν τις τιμές $1, 2, \dots, n$ ενώ οι δείκτες a, b, c καί m θά παίρνουν τις τιμές $1, 2, \dots, 2n$. Όταν υπάρχει κίνδυνος σύγχυσης, η άθροιση θά δηλώνεται.

'Ας είναι $\{q^i\}$ οι συντεταγμένες της M καί $\{q^i, v^i\}$ οι συντεταγμένες της T^aM . Τότε τό $\nabla_a L$ έχει συνιστώσες $(\partial L / \partial q^i, \partial L / \partial v^i)$. 'Η απεικόνιση φ_q είναι η

$\varphi_q : T_q \partial(v^1, \dots, v^n) \rightarrow \varphi_q(v) = (q^1, \dots, q^n, v^1, \dots, v^n) \in T^aM$, καί συνεπώς έχει συντεταγμένες

$\varphi^i = q^i$ καί $\varphi^{i+n} = v^i$. 'Από τή σχέση (5.7) γιά τις συνιστώσες του pullback βρίσκουμε ότι

$$P_\alpha = (\nabla_m L) \frac{\partial \varphi^m}{\partial v^\alpha} = \frac{\partial L}{\partial q^\alpha} \cdot 0 + \frac{\partial L}{\partial v^i} \delta^i_\alpha = \frac{\partial L}{\partial v^\alpha} \quad (14.1)$$

'Αρα, η απεικόνιση $F_L : (q^i, v^i) \rightarrow (q^i, \partial L / \partial v^i)$ έχει συνιστώσες

$$\begin{cases} F_L^i = q^i \\ F_L^{i+n} = \partial L / \partial v^i \end{cases}, \quad i=1, 2, \dots, n. \quad (14.2)$$

'Από τις συνιστώσες του \mathcal{R}_{ab} πού είναι $(\frac{-0_m}{I_m} \mid \frac{-I_n}{0_n})$ (ένότητα 2, σελίδα 5) προσδιορίζουμε τώρα τις συνιστώσες του \mathcal{R}_{ab} :

$$\mathcal{R}_{ab} = \mathcal{R}_{cm} \left(\frac{\partial F^c}{\partial x^a} \right) \left(\frac{\partial F^m}{\partial x^b} \right), \quad (14.3)$$

όπου $\{x^a\} = \{q^1, \dots, q^n, v^1, \dots, v^n\}$ είναι οι συντεταγμένες της T^aM . Βρίσκουμε

$$\begin{aligned} \mathcal{R}_{\alpha\beta} &= \mathcal{R}_{cm} \frac{\partial F^c}{\partial q^\alpha} \frac{\partial F^m}{\partial q^\beta} = \\ &= \sum_{i=1}^n \mathcal{R}_{i, i+n} \frac{\partial F^i}{\partial q^\alpha} \frac{\partial F^{i+n}}{\partial q^\beta} + \sum_{i=1}^n \mathcal{R}_{i+n, i} \frac{\partial F^{i+n}}{\partial q^\alpha} \frac{\partial F^i}{\partial q^\beta} = \\ &= \sum_i (-1) \frac{\partial q^i}{\partial q^\alpha} \frac{\partial}{\partial q^\beta} \left(\frac{\partial L}{\partial v^i} \right) + \sum_i (+1) \frac{\partial}{\partial q^\alpha} \left(\frac{\partial L}{\partial v^i} \right) \frac{\partial q^i}{\partial q^\beta} = \\ &= - \frac{\partial^2 L}{\partial q^\beta \partial v^\alpha} + \frac{\partial^2 L}{\partial q^\alpha \partial v^\beta} \end{aligned}$$

επειδή $\partial q^i / \partial q^\alpha = \delta^i_\alpha$. Γράφουμε

$$\mathcal{R}_{\alpha\beta} = N_{\alpha\beta} - N_{\beta\alpha}, \quad \text{όπου } N_{\alpha\beta} = \frac{\partial^2 L}{\partial q^\alpha \partial v^\beta}. \quad (14.4)$$

Παρόμοια βρίσκουμε ότι

$$\begin{cases} \mathcal{R}_{\alpha, \beta+n} = -M_{\alpha\beta} \\ \mathcal{R}_{\alpha+n, \beta} = M_{\alpha\beta} \\ \mathcal{R}_{\alpha+n, \beta+n} = 0 \end{cases}, \quad (14.5)$$

όπου

$$M_{\alpha\beta} = \frac{\partial^2 L}{\partial v^\alpha \partial v^\beta}. \quad (14.6)$$

Ποτε λοιπόν

$$\mathcal{R}_{ab} = \left(\begin{array}{c|c} N_{\alpha\beta} - N_{\beta\alpha} & -M_{\alpha\beta} \\ \hline M_{\alpha\beta} & 0 \end{array} \right). \quad (14.7)$$

Γιά τόν πίνακα (14.7) εύκολα βρίσκουμε ότι έχει όριζουσα ίση με $-(\det M_{\alpha\beta})^2$ και συνεπώς είναι αντίστροφός ακριβώς τότε όταν

$$\det M_{\alpha\beta} = \det \left\{ \frac{\partial^2 L}{\partial v^\alpha \partial v^\beta} \right\} \neq 0. \quad (14.8)$$

Η συνθήκη (14.8) είναι αναγκαία και ικανή συνθήκη για να είναι η Lagrangian L ομαλή. Άς είναι $M^{\alpha\beta}$ ο αντίστροφος τού πίνακα $M_{\alpha\beta}$, $[M_{\alpha\beta} M^{\beta\gamma} = \delta_\alpha^\gamma]$. Πολύ εύκολα αποδεικνύεται ότι ο αντίστροφος τού πίνακα (14.7) είναι ο πίνακας $\left(\begin{array}{c|c} 0 & M^{\alpha\beta} \\ \hline -M^{\alpha\beta} & A^{\alpha\beta} \end{array} \right)$,

όπου $A^{\alpha\beta} = M^{\alpha i} (N_{ij} - N_{ji}) M^{j\beta}$. Συνεπώς, έπειδή ο \mathcal{R}^{ab} όριστηκε σαν ο ταυστής που ικανοποιεί τή σχέση $\mathcal{R}^{am} \mathcal{R}_{bm} = \delta^a_b = -\mathcal{R}^{am} \mathcal{R}_{mb}$, ο πίνακας τών συνιστωσών τού \mathcal{R}^{ab} είναι ο αντίθετος τού αντίστροφου τού πίνακα (14.7)

$$\mathcal{R}^{ab} = \left(\begin{array}{c|c} 0 & -M^{\alpha\beta} \\ \hline M^{\alpha\beta} & -M^{\alpha i} (N_{ij} - N_{ji}) M^{j\beta} \end{array} \right). \quad (14.9)$$

Ο επόμενος στόχος μας είναι να υπολογίσουμε τίσ συνιστώσες τών πεδίων $\nabla_a E$ και E^a . Η ενέργεια είναι

$$E = v^i p_i - L = v^i \frac{\partial L}{\partial v^i} - L. \quad (14.10)$$

Συνεπώς, από τήν $\nabla_a E = \left(\frac{\partial E}{\partial q^\alpha}, \frac{\partial E}{\partial v^\alpha} \right)$ βρίσκουμε:

$$\begin{aligned} \nabla_\alpha E &= \frac{\partial E}{\partial q^\alpha} = \frac{\partial}{\partial q^\alpha} \left(v^i \frac{\partial L}{\partial v^i} - L \right) = v^i \frac{\partial^2 L}{\partial q^\alpha \partial v^i} - \frac{\partial L}{\partial q^\alpha} \\ &= v^i N_{\alpha i} - \frac{\partial L}{\partial q^\alpha}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \nabla_{\alpha+n} E &= \frac{\partial}{\partial v^\alpha} \left(v^i \frac{\partial L}{\partial v^i} - L \right) = \delta_\alpha^i \frac{\partial L}{\partial v^i} + v^i M_{\alpha i} - \frac{\partial L}{\partial v^\alpha} \\ &= v^i M_{\alpha i}. \end{aligned}$$

Τέλος, από τήν $E^a = \mathcal{R}^{ma} \nabla_m E$ βρίσκουμε:

$$\begin{aligned} E^\alpha &= -\mathcal{R}^{\alpha\beta} \nabla_\beta E - \mathcal{R}^{\alpha, \beta+n} \nabla_{\beta+n} E = 0 + M^{\alpha\beta} v^i M_{\beta i} = \\ &= v^i \delta_\alpha^i = v^\alpha, \quad \text{και} \end{aligned} \quad (14.11)$$

$$\begin{aligned} E^{\alpha+n} &= -\mathcal{R}^{\alpha+n, \beta} \nabla_\beta E - \mathcal{R}^{\alpha+n, \beta+n} \nabla_{\beta+n} E = \\ &= -M^{\alpha\beta} \left(v^i N_{\beta i} - \frac{\partial L}{\partial q^\beta} \right) + M^{\alpha i} (N_{ij} - N_{ji}) M^{j\beta} v^\beta M_{\beta\gamma} = \\ &= -M^{\alpha\beta} v^i N_{\beta i} + M^{\alpha\beta} \frac{\partial L}{\partial q^\beta} + M^{\alpha i} (N_{ij} - N_{ji}) v^j = \\ &= M^{\alpha\beta} \left(\frac{\partial L}{\partial q^\beta} - N_{j\beta} v^j \right). \end{aligned} \quad (14.12)$$

Κίνηση πάνω στις ολοκληρωτικές καμπύλες τού διανυσματικού πεδίου E^a σημαίνει ότι οι συντεταγμένες (q^α, v^α) της T^*M ικανοποιούν τίσ διαφορικές εξισώσεις

$$\frac{dq^\alpha}{dt} = E^\alpha = v^\alpha, \quad (14.13)$$

$$\frac{dv^\alpha}{dt} = E^{\alpha+n} = M^{\alpha\beta} \left(\frac{\partial L}{\partial q^\beta} - N_{j\beta} v^j \right), \quad (14.14)$$

όπου t είναι η παράμετρος κατά μήκος τής καμπύλης. Η (14.13) αποτελεί ένα έλεγχο τών υπολογισμών μας ενώ η (14.14) δίνει:

$$M_{\gamma\alpha} \frac{dv^\alpha}{dt} = M_{\gamma\alpha} M^{\alpha\beta} \left(\frac{\partial L}{\partial q^\beta} - N_{j\beta} v^j \right) \Leftrightarrow$$

$$M_{\gamma\alpha} \frac{dv^\alpha}{dt} = \frac{\partial L}{\partial q^\gamma} - N_{j\gamma} v^j \Leftrightarrow$$

$$\frac{\partial}{\partial v^\alpha} \left(\frac{\partial L}{\partial v^\alpha} \right) \frac{dv^\alpha}{dt} + \frac{\partial}{\partial q^j} \left(\frac{\partial L}{\partial v^\alpha} \right) \frac{dq^j}{dt} = \frac{\partial L}{\partial q^\gamma} \Leftrightarrow$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial v^\gamma} \right) = \frac{\partial L}{\partial q^\gamma} \Leftrightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}^\gamma} \right) = \frac{\partial L}{\partial q^\gamma},$$

δηλαδή τίσ εξισώσεις Euler-Lagrange για τήν Lagrangian L .

15. Αντιστοιχία μεταξύ των θεμελιώσεων κατά Hamilton και κατά Lagrange.

Ἡ θεμελίωση τῆς μηχανικῆς κατά Lagrange πού πραγματοποιήσαμε στὴν ἐνότητα 13 εἶναι παρόμοια μὲ τὴ θεμελίωση τῆς μηχανικῆς κατά Hamilton πού πραγματοποιήσαμε στὴν ἐνότητα 3. Στὴν πρώτη δουλεύουμε στὴν ἐφαπτόμενη δέσημ ἐνῶ στὴ δεύτερη δουλεύουμε στὴν συνεφαπτόμενη δέσημ, πού καὶ οἱ δύο εἶναι ἐνώδεις χώροι μὲ βάση τὸν χώρο μορφῆς. Καὶ στίς δύο θεμελιώσεις κάνουμε ἀκριβῶς τὰ ἴδια πράγματα γιὰ νὰ προβλέψουμε τὴν ἐξέλιξη τοῦ συστήματος: θεωροῦμε ἓνα βαθμωτὸ πεδίο [τὴν ἐνέργεια E στὴν πρώτη, τὴν Hamiltonian H στὴν δεύτερη], παίρνομε τὴ συναλλοίωτη παράγωγο του, ἀνυψώνομε τὸν δείκτη τῆς μὲ τὴ βοήθεια μιᾶς συμπλεκτικῆς δομῆς καὶ ἀκολουθοῦμε τὴς ὁλοκληρωτικῆς καμπύλης τοῦ ἀνταλλοίωτου διανυσματικοῦ πεδίου πού προκύπτει. Ἐπιπλέον, οἱ χώροι T^*M καὶ T_aM , καὶ οἱ συμπλεκτικῆς δομῆς Ω_{ab} καὶ Ω_{ab} εἶναι "πρακτικὰ οἱ ἴδιοι", ἀφοῦ συνδέονται μὲ τὸν διαμορφισμό F_L . Ἐὰν λοιπὸν ἀπαιτήσουμε ὅτι καὶ τὰ βαθμωτὰ E καὶ H συνδέονται μὲ τὸν ἴδιο διαμορφισμό F_L , οἱ δύο θεμελιώσεις τῆς μηχανικῆς προβλέπουν ἰσοδύναμες ἐξελίξεις γιὰ τὰ διάφορα φυσικὰ συστήματα.

Ἀπὸ τὴς παραπάνω παρατηρήσεις γίνεται φανερό ὅτι γιὰ νὰ πάμε ἀπὸ τὴ μηχανικὴ κατά Lagrange στὴ μηχανικὴ κατά Hamilton χρειάζεται ἀπλῶς νὰ ὀρίσουμε τὴν Hamiltonian ὡς τὸ push-forward τῆς ἐνέργειας ἀπὸ τὸν διαμορφισμό F_L :

$$H = F_L \rightarrow E = F_L \rightarrow (A_L - L). \quad (15.1)$$

Προσοχὴ ὅμως! Τὸ ἀντίστροφο δὲν ἰσχύει καὶ ἐν γένει δὲν μποροῦμε νὰ κατασκευάσουμε ἀπὸ τὴν Hamiltonian τὴν Lagrangian χωρὶς καμμία ἐπιπλέον πληροφορία γιὰτὶ ὅταν δὲν ξέρουμε τὴν Lagrangian δὲν ξέρουμε τὴν ἀπεικόνιση F_L μεταξύ τῶν T^*M καὶ T_aM . Ἡ μηχανικὴ λοιπὸν κατά Hamilton εἶναι πιὸ γενικὴ ἀπὸ τὴ μηχανικὴ κατά Lagrange.